



Betriebsanleitung
Elektropneumatischer Stellungsregler ARCAPRO -
Ausführung mit BUS-Kommunikation
Baureihe 827A.E/X BUS

Originalbetriebsanleitung

© ARCA Regler GmbH. Alle Rechte vorbehalten.

Titelbildhintergrund: Freepik.com

Inhaltsverzeichnis

| | | |
|----------|---|-----------|
| 1 | Allgemeine Angaben | 5 |
| 1.1 | Gültigkeit der Anleitung | 5 |
| 1.2 | Kontaktdaten | 5 |
| 1.3 | Mitgeltende Dokumente..... | 5 |
| 1.4 | Aufbewahrungsort der Anleitung | 5 |
| 1.5 | ARCA ONSITE | 5 |
| 2 | Sicherheit | 7 |
| 2.1 | Einleitung | 7 |
| 2.2 | Allgemeine Sicherheitsinformationen | 7 |
| 2.3 | Symbol- und Hinweiserklärung..... | 7 |
| 2.4 | Warnsymbole auf dem Gerät..... | 8 |
| 2.5 | Bestimmungsgemäße Verwendung | 8 |
| 2.6 | Unsachgemäße Änderungen am Gerät..... | 9 |
| 2.7 | Qualifiziertes Personal..... | 9 |
| 2.8 | Haftungsausschluss | 9 |
| 2.9 | Gesetze und Bestimmungen | 10 |
| 2.10 | Konformität mit Richtlinien | 10 |
| 2.10.1 | Konformität mit europäischen Richtlinien | 10 |
| 2.11 | Einsatz in explosionsgefährdeten Bereichen..... | 10 |
| 3 | Transport, Lagerung und Verpackung | 13 |
| 3.1 | Transport | 13 |
| 3.2 | Lagerung | 13 |
| 3.3 | Verpackung | 13 |
| 4 | Typenschild..... | 14 |
| 5 | Typenschlüssel..... | 15 |
| 6 | Beschreibung..... | 17 |
| 6.1 | Funktion | 17 |
| 6.2 | Aufbau | 17 |
| 6.3 | Gerätekomponenten..... | 19 |
| 6.3.1 | Grundplatine | 19 |
| 6.3.2 | Elektrische Anschlüsse..... | 19 |
| 6.3.3 | Pneumatische Anschlüsse | 20 |
| 6.3.4 | Spülluftumschaltung | 22 |
| 6.3.5 | Drosseln | 22 |
| 7 | Montage..... | 23 |
| 7.1 | Sicherheitshinweise zur Montage..... | 23 |
| 7.2 | Montage Schubantrieb | 24 |
| 7.2.1 | Montage mit Anbausatz "integrierter Anbau Schubantrieb" | 24 |
| 7.2.2 | Montage mit Anbausatz "Schubantrieb IEC 60534" | 26 |

| | | |
|-----------|--|-----------|
| 7.3 | Montage mit Anbausatz "Schwenkantrieb VDI/VDE 3845" | 29 |
| 7.4 | Einsatz von Stellungsreglern in feuchter Umgebung..... | 32 |
| 7.5 | Stellungsregler, die starken Beschleunigungen oder Vibrationen ausgesetzt sind | 34 |
| 7.5.1 | Rutschkupplung | 34 |
| 7.5.2 | Getriebeübersetzungsschalter..... | 34 |
| 8 | Elektrischer Anschluss | 37 |
| 8.1 | Elektrischer Anschluss Grundgerät | 39 |
| 8.2 | Elektrischer Anschluss Optionen | 41 |
| 8.3 | Optionale Ausführung Stecker M12..... | 45 |
| 9 | Pneumatischer Anschluss..... | 47 |
| 10 | Inbetriebnahme | 48 |
| 10.1 | Vorbereitung für Inbetriebnahme Schubantriebe..... | 50 |
| 10.1.1 | Automatische Initialisierung Schubantriebe..... | 51 |
| 10.1.2 | Manuelle Initialisierung Schubantriebe..... | 52 |
| 10.2 | Vorbereitung für Inbetriebnahme Schwenkantriebe | 55 |
| 10.2.1 | Automatische Initialisierung Schwenkantriebe | 55 |
| 10.2.2 | Manuelle Initialisierung Schwenkantriebe | 57 |
| 10.3 | Kopieren von Initialisierungsdaten (Stellungsreglertausch)..... | 58 |
| 11 | Übersicht Parameter | 59 |
| 11.1 | Parameter 1 bis 5 | 59 |
| 11.2 | Parameter 6 bis 54 für Profibus PA..... | 60 |
| 11.3 | Parameter 6 bis 47 für Foundation Fieldbus | 64 |
| 11.4 | Parameter A bis P | 67 |
| 12 | Instandhaltung und Wartung..... | 69 |
| 13 | Technische Daten | 71 |
| 14 | Störungsbeseitigung..... | 79 |
| 15 | Entsorgung und Recycling..... | 82 |

1 Allgemeine Angaben

Diese Betriebsanleitung enthält Anweisungen, das Produkt sicher und fachgerecht einzubauen, in Betrieb zu nehmen und zu warten.

Die Zielgruppe für diese Betriebsanleitung ist ausschließlich speziell geschultes und autorisiertes Fachpersonal.

Bei Problemen, die nicht mit Hilfe dieser Betriebsanleitung gelöst werden können, nehmen Sie bitte Kontakt mit dem Hersteller auf.

Technische Änderungen des Produktes bleiben jederzeit vorbehalten.

1.1 Gültigkeit der Anleitung

Diese Betriebsanleitung ist für das Produkt, gemäß der im Gerätepass beschriebenen Ausführung, gültig.

1.2 Kontaktdaten

Weitere Informationen zum Produkt erhalten Sie unter:

Herstelleranschrift

ARCA Regler GmbH
Kempener Str. 18
D-47918 Tönisvorst
Tel.: +49 (0) 2156-7709-0
Fax: +49 (0) 2156-7709-55
E-Mail: sale@arca-valve.com
www.arca-valve.com

1.3 Mitgeltende Dokumente

Das Produkt kann als Bestandteil eines Stellgerätes ausgeliefert werden und mit zusätzlichen Komponenten ausgestattet sein, die in eigenständigen Betriebsanleitungen beschrieben sind. Die darin enthaltenen Anweisungen sowie Warn- und Sicherheitshinweise sind ebenfalls zu beachten.

Des Weiteren gelten zu dieser Betriebsanleitung folgende Dokumente:

- Gerätepass
- Einbauzeichnung

1.4 Aufbewahrungsort der Anleitung

Die Betriebsanleitung sowie sämtliche mitgeltenden Dokumente sind Bestandteil des Produktes und müssen, in unmittelbarer Nähe des Produktes für das Personal jederzeit zugänglich, aufbewahrt werden.

1.5 ARCA ONSITE

Sofern das Produkt als Bestandteil eines kompletten Stellventils geliefert wurde, ist die Betriebs-Dokumentation über unser ARCA ONSITE Portal mit Hilfe der Serial-Nummer vom Stellventil abrufbar.

Zwei Möglichkeiten stehen hierzu zur Verfügung:

1. Scannen Sie den **QR Code**¹, der sich am Stellventil befindet. Weitere Eingaben sind nicht erforderlich.

2. Rufen Sie die Webseite **<https://onsite.arca-valve.com/search>** auf und geben Sie die ARCA-Auftrags-Nr. und die ARCA-Serial-Nr. des Stellventils ein. Die Auftrags-Nr. und die Serial-Nr. des Stellventils finden Sie im Gerätepass und in unserer Auftragsbestätigung.

Eingabebeispiel

| | |
|---------|---------|
| 2512345 | 1234567 |
| Search | Clear |

[← back / zurück](#)

Abb. 1: ARCA ONSITE

¹ **QR Code** ist ein eingetragenes Warenzeichen von DENSO WAVE INCORPORATED

2 Sicherheit

2.1 Einleitung

Diese Anleitung enthält alle Informationen, die Sie für den Anschluss und die Inbetriebnahme des Gerätes benötigen.

Sie richtet sich an Personen, die das Gerät mechanisch montieren, elektrisch anschließen, parametrieren und in Betrieb nehmen, als auch an Servicetechniker und Wartungstechniker.

Diese Anleitung gilt für Geräte ab Firmenwarestand PROFIBUS 5.00.00 / FIELDBUS 3.00.00 in nicht eigensicherer und in eigensicherer Ausführung.

Wir weisen darauf hin, dass der Inhalt dieser Betriebsanleitung nicht Teil einer früheren oder bestehenden Vereinbarung, Zusage oder eines Rechtsverhältnisses ist oder diese abändern soll. Sämtliche Verpflichtungen ergeben sich aus dem jeweiligen Kaufvertrag, der auch die vollständige und allein gültige Gewährleistungsregelung enthält. Diese vertraglichen Gewährleistungsbestimmungen werden durch die Ausführungen in dieser Unterlage weder erweitert noch beschränkt.

Der Inhalt spiegelt den technischen Stand zur Drucklegung wieder.

Technische Änderungen sind im Zuge der Weiterentwicklung vorbehalten.



WARNUNG

Einsatz eines beschädigten oder unvollständigen Geräts

Explosionsgefahr!

► Benutzen Sie keine beschädigten oder unvollständigen Geräte.

2.2 Allgemeine Sicherheitsinformationen

Voraussetzung für den sicheren Einsatz

Dieses Gerät hat das Werk in sicherheitstechnisch einwandfreiem Zustand verlassen. Um diesen Zustand zu erhalten und um einen gefahrlosen Betrieb des Geräts sicherzustellen, beachten Sie diese Anleitung und alle sicherheitsrelevanten Informationen.

Beachten Sie die Hinweise und Symbole am Gerät. Entfernen Sie keine Hinweise und Symbole vom Gerät. Halten Sie die Hinweise und Symbole stets in vollständig lesbarem Zustand.

2.3 Symbol- und Hinweiserklärung

Diese Dokumentation enthält Hinweise, die Sie zu Ihrer persönlichen Sicherheit sowie zur Vermeidung von Sachschäden beachten müssen. Die Hinweise zu Ihrer persönlichen Sicherheit sind durch ein Warndreieck hervorgehoben, Hinweise zu alleinigen Sachschäden stehen ohne Warndreieck. Je nach Gefährdungsstufe werden die Warnhinweise in abnehmender Reihenfolge wie folgt dargestellt.



GEFAHR

bedeutet, dass Tod oder schwere Körperverletzung eintreten wird, wenn die entsprechenden Vorsichtsmaßnahmen nicht getroffen werden.



WARNUNG

bedeutet, dass Tod oder schwere Körperverletzung eintreten kann, wenn die entsprechenden Vorsichtsmaßnahmen nicht getroffen werden.



VORSICHT

mit Warndreieck bedeutet, dass eine leichte Körperverletzung eintreten kann, wenn die entsprechenden Vorsichtsmaßnahmen nicht getroffen werden.



HINWEIS

Ist eine wichtige Information über das Produkt selbst, die Handhabung des Produktes, auf die besonders aufmerksam gemacht werden soll.

VORSICHT



ohne Warndreieck bedeutet, dass Sachschaden eintreten kann, wenn die entsprechenden Vorsichtsmaßnahmen nicht getroffen werden.

ACHTUNG

bedeutet, dass ein unerwünschtes Ergebnis oder Zustand eintreten kann, wenn der entsprechende Hinweis nicht beachtet wird.

Beim Auftreten mehrerer Gefährdungsstufen wird immer der Warnhinweis zur jeweils höchsten Stufe verwendet. Wenn in einem Warnhinweis mit dem Warndreieck vor Personenschäden gewarnt wird, dann kann im selben Warnhinweis zusätzlich eine Warnung vor Sachschäden angefügt sein.

2.4 Warnsymbole auf dem Gerät

| Symbol | Erklärung der Warnsymbole auf dem Gerät |
|---|---|
|  | Betriebsanleitung beachten |
|  | Gerät vor Stoß schützen (sonst ist die Schutzart nicht gewährleistet) |

2.5 Bestimmungsgemäße Verwendung

Beachten Sie Folgendes:



WARNUNG

ARCA-Stellungsregler dürfen nur für die in der zugehörigen technischen Dokumentation vorgesehenen Einsatzfälle verwendet werden. Der einwandfreie und sichere Betrieb setzt sachgemäßen Transport, sachgemäße Lagerung, Aufstellung, Montage, Installation, Inbetriebnahme, Bedienung und Instandhaltung voraus. Die zulässigen Umgebungsbedingungen müssen eingehalten werden. Hinweise in den zugehörigen Dokumentationen müssen beachtet werden.

2.6

Unsachgemäße Änderungen am Gerät



WARNUNG

Änderung am Gerät

Durch Änderungen und Reparaturen am Gerät, insbesondere in explosionsgefährdeten Bereichen, können Gefahren für Personal, Anlage und Umwelt entstehen!

- Ändern oder reparieren Sie das Gerät nur wie in der Anleitung zum Gerät beschrieben. Bei Nichtbeachtung werden die Herstellergarantie und die Produktzulassungen unwirksam.

2.7

Qualifiziertes Personal

Das Gerät darf nur in Verbindung mit dieser Dokumentation eingerichtet und betrieben werden. Inbetriebsetzung und Betrieb dürfen nur von **qualifiziertem Personal** vorgenommen werden. Qualifiziertes Personal im Sinne der sicherheitstechnischen Hinweise dieser Dokumentation sind Personen, die die Berechtigung haben, Geräte, Systeme und Stromkreise gemäß den Standards der Sicherheitstechnik in Betrieb zu nehmen, zu erden und zu kennzeichnen.

Qualifiziert sind Personen, die mit Aufstellung, Montage, Inbetriebsetzung und Betrieb des Produkts vertraut sind. Die Personen verfügen über folgende Qualifikationen:

- Sind berechtigt und ausgebildet bzw. unterwiesen, Geräte und Systeme gemäß des Standards der Sicherheitstechnik für elektrische Stromkreise, hohe Drücke und aggressive sowie gefährliche Medien zu betreiben und zu warten.
- Bei Geräten mit Explosionsschutz: Sind berechtigt und ausgebildet bzw. unterwiesen, Arbeiten an elektrischen Stromkreisen für explosionsgefährdete Anlagen durchzuführen.
- Sind in Pflege und Gebrauch angemessener Sicherheitsausrüstung ausgebildet, bzw. unterwiesen, gemäß des Standards der Sicherheitstechnik.

2.8

Haftungsausschluss

Wir haben den Inhalt dieser Anleitung auf Übereinstimmung mit der beschriebenen Hard- und Software geprüft. Dennoch können Abweichungen nicht ausgeschlossen werden, so dass wir für die vollständige Über-

einstimmung keine Gewähr übernehmen. Die Angaben werden regelmäßig überprüft, notwendige Korrekturen sind in den nachfolgenden Auflagen enthalten.

2.9 Gesetze und Bestimmungen

Bei Anschluss, Montage und Betrieb sind die für Ihr Land gültigen Prüfbescheinigungen, Bestimmungen und Gesetze zu beachten.

Dies sind zum Beispiel:

- IEC 60079-14 (international)
- EN 60079-14 (EG)
- Die Betriebssicherheitsverordnung

2.10 Konformität mit Richtlinien

Die angewandten Normen finden Sie in der Konformitätserklärung des Geräts.

2.10.1 Konformität mit europäischen Richtlinien

Die CE-Kennzeichnung auf dem Gerät zeigt die Konformität mit folgenden europäischen Richtlinien:

| | |
|--------------------|--|
| 2014/30/EU EMC | Richtlinie des Europäischen Parlaments und des Rates zur Angleichung der Rechtsvorschriften der Mitgliedstaaten über die elektromagnetische Verträglichkeit. |
| 2014/34/EU ATEX | Richtlinie des Europäischen Parlaments und des Rates zur Angleichung der Rechtsvorschriften der Mitgliedstaaten für Geräte und Schutzsysteme zur bestimmungsgemäßen Verwendung in explosionsgefährdeten Bereichen. |
| 2014/35/EU LVD | Richtlinie des Europäischen Parlaments und des Rates zur Angleichung der Rechtsvorschriften der Mitgliedstaaten betreffend elektrische Betriebsmittel zur Verwendung innerhalb bestimmter Spannungsgrenzen. |

2.11 Einsatz in explosionsgefährdeten Bereichen



WARNUNG

Ungeeignetes Gerät für den explosionsgefährdeten Bereich

Explosionsgefahr!

- ▶ Verwenden Sie nur Geräte, die für den Einsatz in Ex-Bereichen zugelassen und entsprechend gekennzeichnet sind.
- ▶ Stellen Sie sicher, dass das Gerät für den Einsatzbereich geeignet ist.

**⚠️ WARNUNG****Verlust der Sicherheit des Geräts in Zündschutzart Eigensicherheit "Ex i"**

Wenn das Gerät bereits an nicht eigensicheren Stromkreisen oder mit einer höheren Betriebsspannung betrieben wurde, ist die Sicherheit des Geräts für den Einsatz in explosionsgefährdeten Bereichen nicht mehr gewährleistet. Es besteht Explosionsgefahr!

- ▶ Schließen Sie das Gerät in Zündschutzart Eigensicherheit ausschließlich an einen eigensicheren Stromkreis an.
- ▶ Beachten Sie die Angaben der elektrischen Daten im Zertifikat.

**⚠️ WARNUNG****Unzulässiges Zubehör und unzulässige Ersatzteile**

Explosionsgefahr in explosionsgefährdeten Bereichen oder Geräteschaden!

- ▶ Verwenden Sie ausschließlich Originalzubehör bzw. Originalersatzteile.
- ▶ Beachten Sie alle relevanten Einbau- und Sicherheitshinweise, die in den Anleitungen zum Gerät, zum Zubehör und zu Ersatzteilen beschrieben sind.

**⚠️ WARNUNG****Offene Kabeleinführung oder falsche Kabelverschraubung**

Explosionsgefahr in explosionsgefährdeten Bereichen oder Geräteschaden!

- ▶ Verschließen Sie die Kabeleinführungen für die elektrischen Anschlüsse. Verwenden Sie hierzu ausschließlich Kabelverschraubungen oder Verschlussstopfen, die für die betreffende Zündschutzart zugelassen sind.

**⚠️ WARNUNG****Überschreitung der maximalen Umgebungs- oder Medientemperatur**

Explosionsgefahr in explosionsgefährdeten Bereichen!

Wenn die maximal zulässige Umgebungs- oder Medientemperatur überschritten wird, ist die Temperaturklasse des Geräts nicht mehr gültig!

- ▶ Stellen Sie sicher, dass die maximal zulässige Umgebungs- oder Medientemperatur des Geräts nicht überschritten wird.

**⚠️ WARNUNG****Elektrostatische Aufladung der Typschilder**

Die am Gerät verwendeten Typschilder können eine Ladungskapazität von 5 pF erreichen.

- Halten Sie mit dem Gerät und den Kabeln Abstand zu starken elektromagnetischen Feldern.

**⚠️ VORSICHT****Elektrostatisch gefährdete Baugruppen**

Das Gerät enthält elektrostatisch gefährdete Baugruppen. Elektrostatisch gefährdete Baugruppen können durch Spannungen zerstört werden, die weit unterhalb der Wahrnehmungsgrenze des Menschen liegen. Diese Spannungen treten bereits auf, wenn Sie ein Bauelement oder elektrische Anschlüsse einer Baugruppe berühren, ohne elektrostatisch entladen zu sein. Der Schaden, der an einer Baugruppe wegen einer Überspannung eintritt, kann meist nicht sofort erkannt werden, sondern macht sich erst nach längerer Betriebszeit bemerkbar.

- Verhindern Sie daher elektrostatische Aufladung.

3 Transport, Lagerung und Verpackung

3.1 Transport

Ein Transport ist unterhalb von -40°C und oberhalb von $+80^{\circ}\text{C}$ nicht zulässig.

3.2 Lagerung



HINWEIS

Nicht sachgerechte Lagerung!

Bei nicht sachgerechter Lagerung besteht die Gefahr, dass das Produkt funktionsuntüchtig wird.

- Eine Lagerung ist unterhalb von -40°C und oberhalb von $+80^{\circ}\text{C}$ nicht zulässig.
- Die Lagerung muss auf überdachten und wettergeschützten Lagerplätzen erfolgen.

Zum Schutz vor Verunreinigung sind Öffnungen mit geeigneten Mitteln verschlossen. Diese sollten erst am Einbauort durch fachkundiges Personal entfernt werden.



⚠ VORSICHT

Unzureichender Schutz bei Lagerung

Die Verpackung bietet nur eingeschränkten Schutz gegen Feuchtigkeit und Infiltration!

- Sorgen Sie gegebenenfalls für zusätzliche Verpackung.

3.3 Verpackung

Das Produkt ist innerhalb seiner Umverpackung (Karton, Holzkiste, Palette, Gitterbox) mit einer PE-Folie verpackt.

Sollte die Verpackung geöffnet werden, insbesondere die PE-Folie, muss das Produkt sofort in einem beheizten Raum gelagert werden.

Für den Transport des Produktes mittels Schiff, Bahn oder LKW ist das Produkt wetter- bzw. seefest zu verpacken.

4 Typenschild

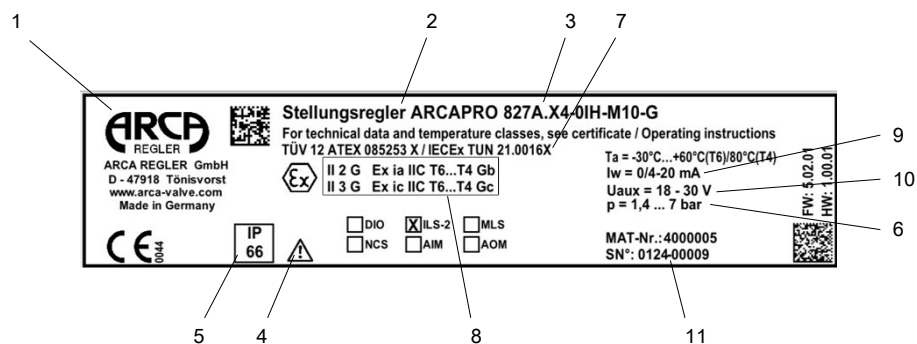


Abb. 2: 827A Typenschild

| | |
|----|---|
| 1 | Hersteller |
| 2 | Gerätebezeichnung |
| 3 | Typ |
| 4 | Betriebsanleitung beachten |
| 5 | Schutzklasse |
| 6 | Hilfsenergie (Zuluft) |
| 7 | Zulassungen |
| 8 | Kennzeichnung für den explosionsgefährdeten Bereich |
| 9 | Nennsignalbereich |
| 10 | Hilfsenergie (Spannung) |
| 11 | Fabrikationsnummer |

5 Typenschlüssel

| | | | | | | | | | | | | | | |
|-------|-----|-----|---|-----|-----|-----|---|-----|-----|-----|---|------|---|------|
| 827A. | E | 2 | - | A | 0 | H | - | M | 1 | 0 | - | G | - | LT |
| [1] | [2] | [3] | - | [4] | [5] | [6] | - | [7] | [8] | [9] | - | [10] | - | [11] |

1. Baureihe

827A.

2. Explosionsschutz

| | |
|---|-----------|
| E | ohne |
| X | Ex i (IS) |

3. Anschluss Grundgerät

| | |
|---|--------------|
| 2 | 2-Leiter |
| 4 | 2/3/4-Leiter |

4. Optionale Module

| | |
|---|--------------------------------|
| 0 | ohne |
| A | mit Analog Output Module (AOM) |

5. Grenzwertgeber

| | |
|---|----------------------------------|
| 0 | Ohne |
| D | Digital I/O Module (DIO-2) |
| I | Inductive Limit Switches (ILS-2) |
| M | Mechanic Limit Switches (MLS-2) |
| B | Binär-Modul (DIO) |
| S | Schlitzinitiatoren-Modul (ILS) |
| K | Kontakt-Modul (MLS) |

6. Kommunikation

| | |
|---|---------------------|
| 0 | ohne Kommunikation |
| H | HART |
| P | PROFIBUS PA |
| F | Foundation Fieldbus |

7. Gehäusewerkstoff

| | |
|---|--|
| A | Aluminium (einfach- und doppelwirkend) |
| E | Edelstahl |
| M | Aluminium (nur einfachwirkend) |

8. Pneumatik

| | |
|---|----------------|
| 1 | einfachwirkend |
|---|----------------|

8. Pneumatik

| | |
|---|----------------|
| 2 | doppeltwirkend |
|---|----------------|

9. Positionserkennung

| | |
|---|---------------------------------|
| 0 | Standard (mechanischer Antrieb) |
| 1 | mit internes NCS-Modul |
| 2 | ohne (AIM-Modul) |

10. Anschlussgewinde elektrisch / pneumatisch

| | |
|---|--|
| G | M20x1,5 / G 1/4 |
| N | 1/2" NPT / 1/4" NPT |
| M | M20x1,5 / 1/4" NPT |
| P | 1/2" NPT / G 1/4 |
| R | Stecker M12 für Eingangssignal / G 1/4 |
| S | Stecker M12 für Eingangssignal / 1/4"-18 NPT |

11. Optionen Z

| | |
|-----|--|
| FIP | Fail In Place |
| LT | - 40 °C |
| SA | Stecker M12 für Analog Output Module |
| SB | Stecker M12 für Digital I/O Module |
| SS | Stecker M12 für Inductive Limit Switches |
| SW | Stecker M12 für NSC-Sensor |
| NG | Betrieb mit Erdgas |
| BT | Bluetooth Adapter AW050 |

Beispiel Typenbezeichnung

827A.E2-A0H-M10-G-LT

Stellungsregler 827A – ohne Explosionsschutz – 2 Leiter-Anschluss – Analog Output Modul – ohne Grenzwertgeber – HART-Kommunikation, Aluminium-Gehäuse – einfachwirkend – mechanischer Antrieb Standard – Anschlussgewinde elektrisch M20x1,5 / pneumatisch G 1/4 / - 40 °C

6 Beschreibung

6.1 Funktion

- Der elektropneumatische Stellungsregler bildet in Verbindung mit einem Antrieb ein Regelungssystem. Die aktuelle Stellung des Antriebs wird über ein Servo-Potenzimeter erfasst und als Istwert x zurückgemeldet. Soll- und Istwert werden gleichzeitig auf der Digitalanzeige ausgegeben.
- Den Sollwert w bildet ein dem Stellungsregler zugeführtes BUS-Signal.
- Der Stellungsregler arbeitet als prädiktiver (vorausschauender) Fünfpunktregler, über dessen Ausgangsgröße $\pm\Delta y$ die integrierten Stellventile pulslängenmoduliert angesteuert werden.
- Diese Stellsignale bewirken Druckänderungen in der/den Antriebskammer(n) und damit eine Verstellung des Antriebs, bis die Regelabweichung zu null wird.
- Über drei Tasten und eine Digitalanzeige erfolgt bei abgenommenem Gehäusedeckel die Bedienung (Handbetrieb) und das Konfigurieren (Strukturieren, Initialisieren und Parametrieren).
- Standardmäßig verfügt das Grundgerät über einen digitalen Eingang (BE1). Dieser digitale Eingang kann individuell konfiguriert und z. B. zur Blockierung der Bedienebenen verwendet werden.
- Um den Stellungsregler an einer Vielzahl von mechanisch unterschiedlichen Schwenk und Schubantrieben einsetzen zu können, besitzt er eine Rutschkupplung und ein umschaltbares Getriebe.

6.2 Aufbau

Dieses Kapitel beschreibt den mechanischen und elektrischen Aufbau, die Gerätekompenten und die prinzipielle Arbeitsweise des Stellungsreglers.

Der Stellungsregler dient zur Verstellung und Regelung von pneumatischen Antrieben. Der Stellungsregler arbeitet elektropneumatisch, als Hilfsenergie dient Druckluft.

Mit dem Stellungsregler werden z. B. Ventile geregelt mit:

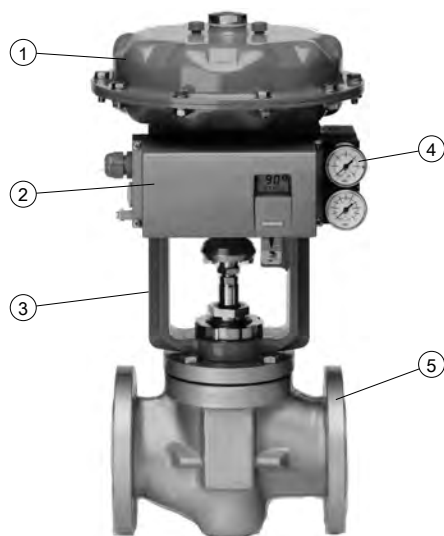
- Schubantrieb (Abb. 2) oder
- Schwenkantrieb VDI/VDE 3845 (Abb. 3)

Für Schubantriebe stehen verschiedene Anbauarten zur Verfügung.

- NAMUR bzw. IEC 60534
- integrierter Anbau (ARCA, SAMSON)
- integrierter Anbau nach VDI/VDE 3847

Der Stellungsregler kann an allen üblichen Antrieben montiert und betrieben werden.

Das Gerät gibt es für einfachwirkende und doppelwirkende Antriebe sowie für explosionsgefährdete oder nicht explosionsgefährdete Anwendungen.



| | |
|---|--|
| 1 | Antrieb |
| 2 | Stellungsregler, einfachwirkend im Metallgehäuse |
| 3 | Laterne |
| 4 | Manometerblock, einfachwirkend |
| 5 | Ventil |

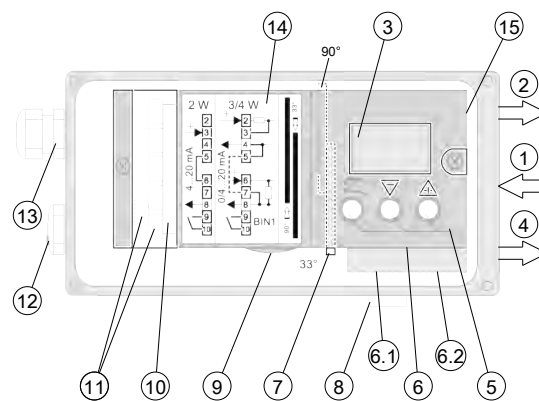
Abb. 3: Stellungsregler angebaut an Schubantrieb (einfachwirkend)



| | |
|---|--|
| 1 | Stellungsregler, doppelwirkend im Edelstahlgehäuse |
| 2 | Schwenkantrieb |
| 3 | Manometerblock, doppelwirkend |

Abb. 4: Stellungsregler angebaut an Schwenkantrieb (doppelwirkend)

6.3 Gerätekomponenten



| | |
|--------------------------------|--------------------------------|
| 1 | Eingang Zuluft |
| 2 | Ausgang: Stelldruck Y1 |
| 3 | Display |
| 4 | Ausgang: Stelldruck Y2 *) |
| 5 | Bedientasten |
| 6 | Drossel Y1 |
| 6.1 | Drossel Y1 *) |
| 6.2 | Drossel Y2 *) |
| 7 | Getriebeübersetzungsschalter |
| 8 | Schalldämpfer |
| 9 | Verstellrad Rutschkupplung |
| 10 | Anschlussklemmen Grundgerät |
| 11 | Anschlussklemmen Optionsmodule |
| 12 | Blindstopfen |
| 13 | Kabelverschraubung |
| 14 | Klemmenschild zur Abdeckung |
| 15 | Spülluftumschalter |
| * bei doppeltwirkenden Geräten | |

Abb. 5: Aufbau

6.3.1 Grundplatine

Auf der Grundplatine befinden sich:

- CPU
- Speicher
- A/D-Wandler
- Display
- Bedientasten
- Anschlussleisten zum Anschluss der Optionsmodule auf der Grundplatine.

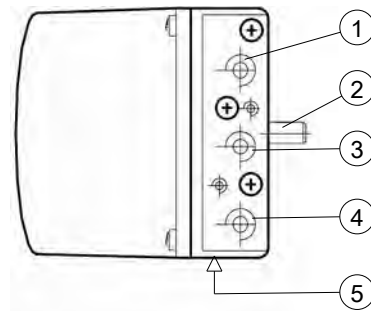
6.3.2 Elektrische Anschlüsse

Die Anschlussklemmen des Grundgerätes, des Analog-, des Binär- und des Schlitzinitiatoren-Moduls sind an den linken Vorderkanten angeordnet und zueinander treppenförmig versetzt.

Eine Baugruppenabdeckung sichert die Komponenten gegen Herausziehen und verhindert eine falsche Montage.

6.3.3 Pneumatische Anschlüsse

Die pneumatischen Anschlüsse befinden sich auf der rechten Seite des Stellungsreglers.



| | |
|---|---|
| 1 | Stelldruck Y1 bei einfach und doppelwirkenden Antrieben |
| 2 | Rückmeldewelle |
| 3 | Zuluft P _z |
| 4 | Stelldruck Y2 bei doppelwirkenden Antrieben |
| 5 | Abluftausgang E mit Schalldämpfer an der Geräteunterseite |

Abb. 6: Pneum. Anschlüsse

Anschlussvarianten

Für den integrierten Anbau bei einfachwirkenden Schubantrieben befinden sich auf der Rückseite des Stellungsreglers folgende pneumatische Anschlüsse:

- Stelldruck Y1
- Abluftausgang E

Außer bei integriertem ARCA-Anbau sind diese Anschlüsse durch Schrauben verschlossen.

Der Abluftausgang kann für die Beschleierung des Abgriffraumes sowie der Federkammer mit trockener Instrumentenluft zur Verhinderung von Korrosion verwendet werden.

Abbildung 6 zeigt die pneumatischen Anschlussvarianten für die verschiedenen Antriebsarten, die Stellwirkung und die Sicherheitsstellung nach Ausfall der Hilfsenergie.



⚠ VORSICHT

Vor Arbeiten am Stellventil beachten

Bevor Sie Arbeiten am Stellventil vornehmen, müssen Sie das Stellventil in die Sicherheitsstellung fahren. Vergewissern Sie sich, dass das Stellventil die Sicherheitsstellung erreicht hat. Wenn Sie nur die pneumatische Hilfsenergie zum Stellungsregler unterbrechen, wird die Sicherheitsstellung unter Umständen erst nach einer gewissen Wartezeit erreicht.




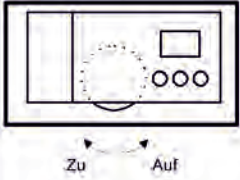





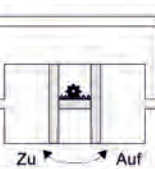

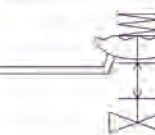

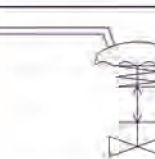
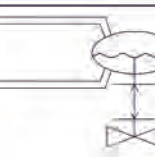
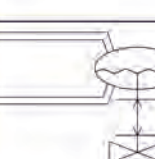
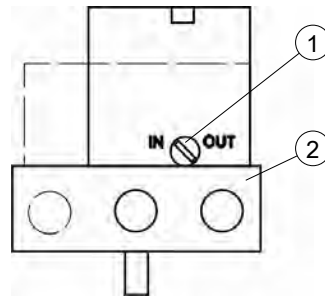
| Stelldruck Anschluss | Antriebsart | Sicherheitsstellung nach Hilfsenergieausfall | | | |
|----------------------|---|---|--|---|--|
| | | Elektrisch | Pneumatisch | | |
| Y1 |  | Zu  | Zu  | <p>Bei Schwenkantrieben wird üblicherweise die Drehrichtung gegen den Uhrzeigersinn - auf die Betätigungswelle des Ventils gesehen - als „Auf“ definiert.</p>  | |
| Y1 |  | Auf  | Auf  | | |
| Y2 |  | Auf  | Letzte Stellung (vor Hilfsenergieausfall) | | |
| Y1 |  | Zu  | | | |
| Y1 |  | Zu | Zu |  | |
| Y1 |  | Auf | Auf | | |
| Y2 |  | Auf | Letzte Stellung (vor Hilfsenergieausfall) | | |
| Y1 |  | Zu | | | |

Abb. 7: Pneumatischer Anschluss Stellwirkung

6.3.4 Spülluftumschaltung

Bei geöffnetem Gehäuse ist oberhalb der pneumatischen Anschlussleiste am Ventilblock der Spülluftumschalter zugänglich.

- In der Stellung IN wird das Gehäuseinnere mit sehr kleinen Mengen sauberer und trockener Instrumentenluft gespült.
- In der Stellung OUT wird die Spülluft direkt nach außen geleitet.



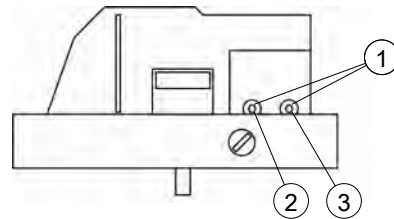
- | | |
|---|------------------------------|
| 1 | Spülluftumschalter |
| 2 | Pneumatische Anschlussleiste |

Abb. 8: Spülluftumschaltung am Ventilblock

6.3.5 Drosseln

Im stromlosen Zustand ist das Abluftventil immer geöffnet.

- Um bei kleinen Antrieben Stellzeiten von $> 1,5$ s zu erreichen, kann mit den Drosseln Y1 und Y2 die Luftleistung reduziert werden.
- Rechtsdrehend vermindert man die Luftleistung bis zum Absperren.
- Zum Einstellen der Drosseln empfiehlt es sich, diese zu schließen und anschließend langsam zu öffnen (siehe Initialisierung RUN3).
- Achten Sie bei doppeltwirkenden Antrieben darauf, dass beide Drosseln ungefähr gleich eingestellt werden.



- | | |
|---|-----------------------|
| 1 | Innensechskant 2,5 mm |
| 2 | Y1 |
| 3 | Y2 |

Abb. 9: Drosseln

7 Montage

7.1 Sicherheitshinweise zur Montage

VORSICHT

Unsachgemäße Montage

Durch unsachgemäße Montage kann das Gerät beschädigt, zerstört oder die Funktionsweise beeinträchtigt werden.

Vergewissern Sie sich vor jedem Einbau des Geräts, dass dieses keine sichtbaren Schäden aufweist.

Vergewissern Sie sich, dass die Prozessanschlüsse sauber sind und geeignete Dichtungen und Kabelverschraubungen verwendet werden.

Montieren Sie das Gerät mit geeignetem Werkzeug.



⚠ VORSICHT

Mechanische Schlageinwirkung

Zur Vermeidung von Verletzungen oder einer mechanischen Beschädigung am Stellungsregler/Anbausatz ist bei der Montage unbedingt folgende Reihenfolge zu beachten:

- ▶ Stellungsregler mechanisch anbauen
- ▶ Pneumatische Hilfsenergie anschließen
- ▶ Elektrische Hilfsenergie anschließen
- ▶ Inbetriebnahme durchführen

ACHTUNG

Verlust der Geräteschutzart

Geräteschaden durch geöffnetes oder nicht ordnungsgemäß verschlossenes Gehäuse. Die auf dem Typenschild angegebene Geräteschutzart ist nicht mehr gewährleistet.



⚠ VORSICHT

Feuchte Umgebung/trockene Druckluft

Montieren Sie den Stellungsregler in feuchter Umgebung so, dass ein Einfrieren der Stellungsreglerachse bei niedriger Umgebungstemperatur ausgeschlossen ist.

Sorgen Sie dafür, dass in ein offenes Gehäuse oder eine offene Verschraubung kein Wasser eindringt. Wenn der Stellungsregler vor Ort nicht sofort endgültig montiert und angeschlossen wird, ist ein Eindringen von Wasser möglich.

Generell gilt, dass der Stellungsregler nur mit trockener Druckluft betrieben werden darf. Siehe hierzu auch Kapitel Technische Daten. Benutzen Sie deshalb die üblichen Wasserabscheider. In extremen Fällen ist ein zusätzliches Trocknungsgerät notwendig. Die Benutzung von Trocknungsgeräten ist besonders wichtig, wenn Sie den Stellungsregler bei tiefen Umgebungstemperaturen betreiben. Stellen Sie bei der Montage am Ventilblock, oberhalb der pneumatischen Anschlüsse den Spülluftumschalter in die Stellung "OUT".

7.2 Montage Schubantrieb

7.2.1 Montage mit Anbausatz "integrierter Anbau Schubantrieb"

Im Lieferumfang "Integrierter Anbau Schubantrieb" sind enthalten (Lfd. Nr. siehe Abbildungen unten):

| Lfd. Nr. | Stück | Benennung | Hinweis |
|----------|-------|-------------------------------|-------------------------|
| 1 | 1 | Mitnehmerstift kpl. mit Rolle | montiert an Hebel (2) |
| 2 | 1 | Hebel | |
| 3 | 1 | U-Scheibe | B6,4 - DIN 125 - A2 |
| 4 | 1 | Federring | A6 – DIN 127- A2 |
| 5 | 1 | Zylinderschraube | M6 x 25 - DIN 7984 - A2 |
| 6 | 1 | Sechskantmutter | M6 - DIN 6923 – A2 |
| 7 | 1 | Vierkantmutter | M6 - DIN 557 - A4 |
| 8 | 2 | Zylinderschraube | M8 x 65 - DIN 912 - A2 |
| 9 | 2 | Federring | A8 - DIN 127 - A2 |
| 10 | 1 | Verschlusschraube | R1/4 – DIN 906 – A4 |
| 11 | 1 | O-Ring | 13 x 2,5 |

Montageablauf (siehe Abbildungen unten)

1. Abb. 10: Am vormontierten Hebel (2) den Stift (1) auf den am Antrieb angegebene Wert des Hubbereiches oder, wenn dieser nicht als Skalierungswert vorhanden ist, den nächst größeren Skalierungswert einstellen. Bei Unsicherheit bezüglich des tatsächlichen Antriebshubes (pneumatische Stellantriebe verfügen häufig über eine Stellwegreserve) sollte grundsätzlich der nächst größere Skalierungswert gewählt werden. Die Stiftmitte muss auf dem Skalierungsstrich auf dem Hebel (2) stehen. Der gleiche Wert kann später bei der Inbetriebnahme unter Parameter "3.YWAY" eingestellt werden, um nach der Initialisierung den Stellweg in mm anzuzeigen.
2. Abb. 11: Hebel (2) bis zum Anschlag auf die Stellungsreglerachse schieben und mit Zylinderschraube (5) befestigen.
3. Den rückseitigen Stelldruckausgang durch Entfernen der Schraube (12) und des O-Ringes (13) öffnen.
4. Bei Anbau mit Abluftbeschleierung des Federraumes den rückseitigen Abluftausgang durch Entfernen der Schraube (14) und des O-Ringes (15) öffnen.
5. Abb. 12: Stelldruckausgang mit Verschlusschraube (10) dichtsetzen. Bei Anbau mit Abluftbeschleierung Abluftschalldämpfer entfernen und dichtsetzen.
6. O-Ring (11) in die Senkung der Laterne einlegen.
7. Stellungsregler so an den Antrieb halten, dass die Rolle zwischen den Stiften (16) geführt wird.
8. Stellungsregler waagrecht an der Laterne ausrichten und mit den Schrauben (8) und Federringen (9) montieren.

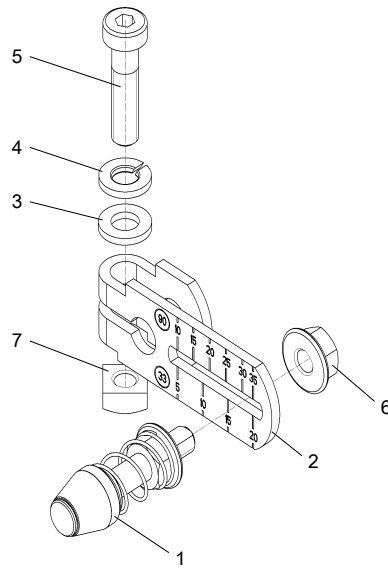
**Montageablaufplan integrierter
Anbau**

Abb. 10: Hebel montiert

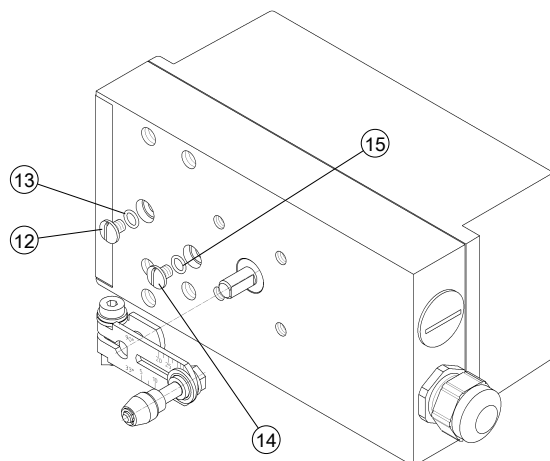


Abb. 11: Montage Hebel am Stellungsregler

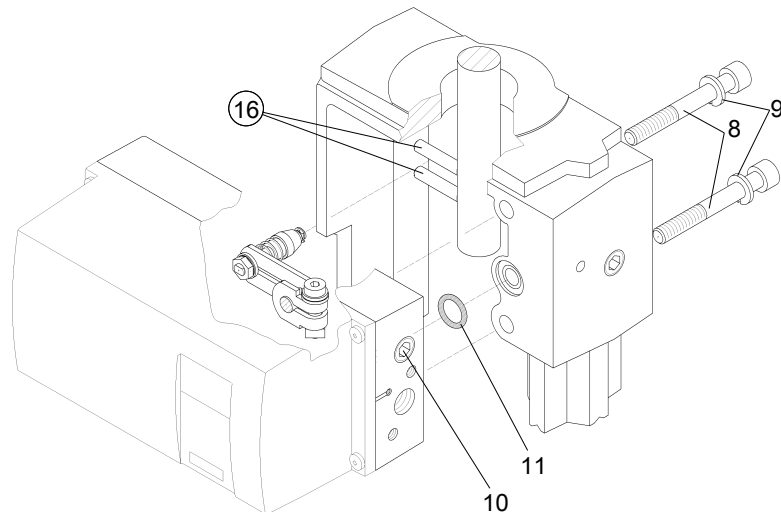


Abb. 12: Montage Stellungenregler am Antrieb

7.2.2 Montage mit Anbausatz "Schubantrieb IEC 60534"

Im Lieferumfang Anbausatz "Schubantrieb IEC 60534", Hub 3 ... 35 mm, sind enthalten (Lfd. Nr. siehe Abbildungen unten):

| Lfd. Nr. | Stück | Benennung | Hinweis |
|----------|-------|-------------------------------|---|
| 1 | 1 | Mitnehmerstift kpl. mit Rolle | montiert an Hebel (2) |
| 2 | 1 | Hebel NAMUR | für Hubbereich 3 mm bis 35 mm oder (für Hubbereich > 35 ... 130 mm, gesondert bestellen, siehe Abb. 13) |
| 3 | 2 | U-Scheibe | B 6,4 - DIN 125 - A2 |
| 4 | 3 | Federring | A6 - DIN 127 - A2 |
| 5 | 3 | Zylinderschraube | M6 x 25 - DIN 7984 - A2 |
| 6 | 1 | Sechskantmutter | M6 - DIN 6923 - A2 |
| 7 | 1 | Vierkantmutter | M6 - DIN 557 - A4 |
| 9 | 6 | Federring | A8 - DIN 127 - A2 |
| 17 | 1 | NAMUR Anbauwinkel IEC 60534 | normierte Verbindungsstelle für Anbaukonsole mit Rippe, Säule oder ebener Fläche |
| 18 | 1 | Abgriffbügel | führt die Rolle mit Mitnehmerstift und dreht Hebelarm |
| 19 | 2 | Klemmstück | Montage Abgriffbügel an Spindel des Antriebes |
| 20 | 2 | U-Bolzen | nur für Antriebe mit Säulen |
| 21 | 2 | Sechskantschraube | M8 x 16 - DIN 933-A2 |
| 22 | 6 | U-Scheibe | B 8,4 - DIN 125 - A2 |
| 23 | 4 | Sechskantschraube | M8 x 20 - DIN 933-A2 |
| 24 | 4 | Sechskantmutter | M8 - DIN 934 - A4 |

Montageablauf (siehe Abbildungen unten)

1. Abb. 14: Klemmstücke (19) mit Zylinderschrauben (5) und Federringen (4) an der Antriebsspindel montieren.
2. Abgriffbügel (2) in die Ausfräsungen der Klemmstücke schieben. Benötigte Länge einstellen und Schrauben so festziehen, dass der Abgriffbügel noch verschiebbar ist.
3. Abb. 15: Am vormontierten Hebel (2) den Stift (1) auf den am Antrieb angegebene Wert des Hubbereiches oder, wenn dieser nicht als Skalierungswert vorhanden ist, den nächst größeren Skalierungswert einstellen. Bei Unsicherheit bezüglich des tatsächlichen Antriebshubes (pneumatische Stellantriebe verfügen häufig über eine Stellwegreserve) sollte grundsätzlich der nächst größere Skalierungswert gewählt werden. Die Stiftmitte muss auf dem Skalierungsstrich auf dem Hebel (2) stehen. Der gleiche Wert kann später bei der Inbetriebnahme unter Parameter "3.YWAY" eingestellt werden, um nach der Initialisierung den Stellweg in mm anzuzeigen.
4. Hebel (2) bis zum Anschlag auf Stellungsreglerachse schieben und mit Zylinderschraube (5) fixieren.
5. Abb. 16: Anbauwinkel (17) mit zwei Sechskantschrauben (21), Federringen (9) und U-Scheiben (22) auf der Rückseite des Stellungsreglers montieren. Die Wahl der Lochreihe hängt von der Laternenbreite des Antriebes ab. Dabei soll die Rolle möglichst nahe an der Spindel in den Abgriffbügel (18) eingreifen, darf aber nicht die Klemmstücke (19) berühren.
6. Abb. 17: Stellungsregler mit Befestigungswinkel so an Antrieb halten, dass der Stift (1) innerhalb des Abgriffbügels (18) geführt wird.
7. Abgriffbügel (18) festschrauben.
8. Montageteile bereitlegen entsprechend der Antriebsart:
 - Antrieb mit Rippe: Sechskantschraube (23), Scheibe (22) und Federring (9).
 - Antrieb mit ebener Fläche: Vier Sechskantschrauben (23) mit Scheibe (22) und Federring (9).
 - Antrieb mit Säulen: Zwei U-Bolzen (20), vier Sechskantmuttern (24) mit Scheibe (22) und Federring (9).
9. Stellungsregler mit zuvor bereitgelegten Montageteilen an der Laterne befestigen. Dabei die Höhe des Stellungsreglers so einstellen, dass die waagerechte Hebelstellung möglichst bei der Hubmitte erreicht wird. Dabei kann man sich an der Hubskala des Antriebes orientieren. Es muss in jedem Fall gewährleistet werden, dass innerhalb des Hubbereiches die waagerechte Hebelstellung durchlaufen wird.

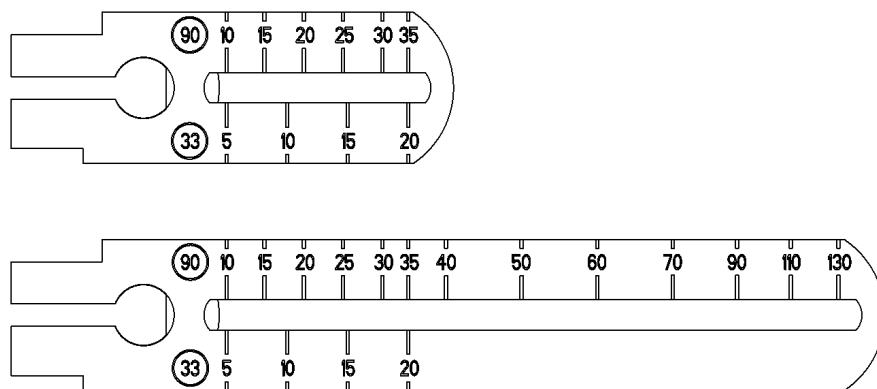


Abb. 13: Hebel NAMUR 3 mm bis 35 mm (1), Hebel NAMUR > 35 mm bis 130 mm (2)

Montageablauf Schubantrieb IEC

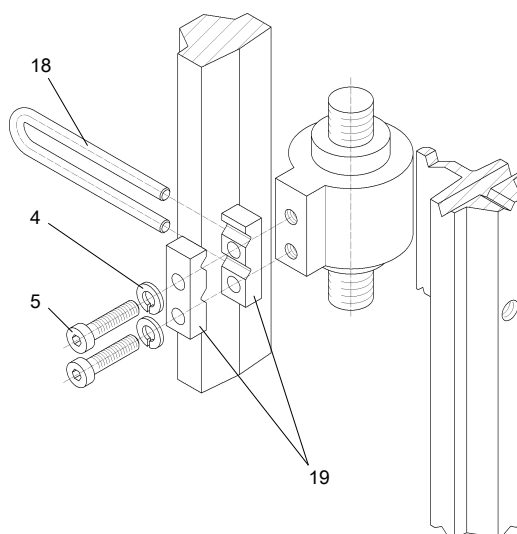


Abb. 14: Montage Hubabgriff an Antriebsspindel

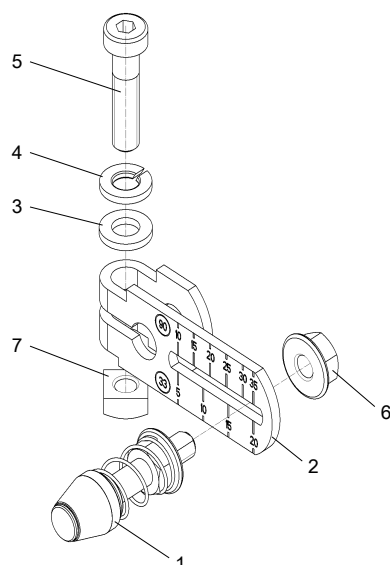


Abb. 15: Hebel montiert

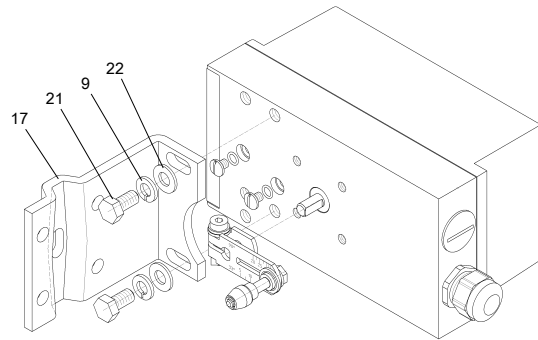


Abb. 16: Montage NAMUR-Anbauwinkel

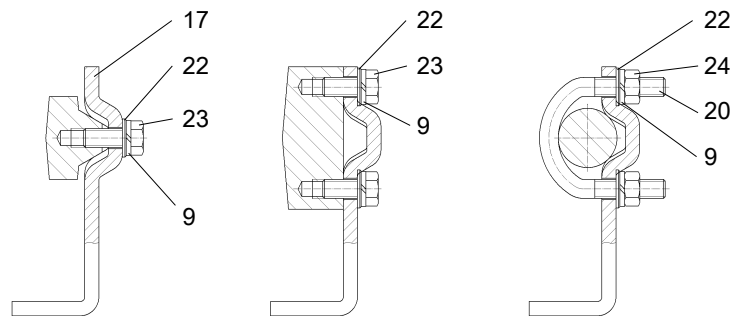


Abb. 17: Befestigung an verschiedenen Laternenarten

7.3 Montage mit Anbausatz "Schwenkantrieb VDI/VDE 3845"

Im Lieferumfang Anbausatz "Schwenkantrieb VDI/VDE 3845" sind enthalten (Lfd. Nr. siehe Abbildungen unten):

| Lfd. Nr. | Stück | Benennung | Hinweis |
|----------|-------|--------------------------|---|
| 3 | 1 | U-Scheibe | B6,4 - DIN125 - A2 |
| 25 | 1 | Kupplungsrad | Montage auf Achse des Stellungsreglers |
| 26 | 1 | Mitnehmer | Montage auf Wellenstummel des Antriebes |
| 27 | 1 | Mehrfachschild | Anzeige der Antriebsstellung, bestehend aus Skale und Zeigermarke |
| | 8 | Skale | verschiedene Teilungen |
| | 1 | Zeigermarke | Bezugspunkt für Skale |
| 28 | 4 | Sechskantschraube | M6 x 12 - DIN933 - A2 |
| 29 | 4 | Sicherungsscheibe | S6 |
| 30 | 1 | Zylinderschraube | M6 x 12 - DIN84 - A2 |
| 31 | 1 | Anbaukonsole VDI/VDE3845 | |
| 32 | 1 | Vierkantmutter | M4 - DIN562 -A2 |

| | | | |
|----|---|-------------------------|-----------------------|
| 33 | 1 | Innensechskantschraube | M4 x 10 - DIN916 - A2 |
| 34 | 1 | Innensechskantschlüssel | für Pos. 33 |

Montageablauf (siehe Abbildungen unten)

1. Abb. 18: VDI/VDE 3845-Anbaukonsole ((31), antriebspezifisch, Lieferumfang Antriebshersteller) an der Rückseite des Stellungsreglers aufsetzen und mit Sechskantschrauben (28) und Sicherungsscheiben (29) festschrauben.
2. Vierkantmutter (32) in das Kupplungsrad (25) einsetzen, Innensechskantschraube (33) in die Vierkantmutter (32) einschrauben.
3. Abb. 19: Kupplungsrad (25) bis Anschlag auf Stellungsreglerachse schieben, etwa 1 mm zurückziehen und Innensechskantschraube (33) mit dem mitgelieferten Innensechskantschlüssel (34) festziehen.
4. Abb. 20: Mitnehmer (26) auf Wellenstummel des Antriebes aufsetzen und mit Zylinderschraube (30) und Scheibe (3) festschrauben.
5. Abb. 21: Setzen Sie den Stellungsregler mit der Anbaukonsole vorsichtig auf den Antrieb. Dabei muss einer der beiden Stifte (35) des Kupplungsrad (25) in den Mitnehmer (26) greifen. Wenn Sie die Stifte (35) wie nachfolgend beschrieben verwenden, müssen Sie die Rutschkupplung nicht einstellen. Die Inbetriebnahme vereinfacht sich hierdurch. An jedem der beiden Stifte (35) ist eine Einkerbung, siehe folgende Grafiken. Verwenden Sie den Stift, an dem die Einkerbung in V-Form (B) ist, für Antriebe, die im Uhrzeigersinn schließen. Für Antriebe, die im Uhrzeigersinn öffnen, verwenden Sie den Stift, an dem die Einkerbung in rechteckiger Form (A) ist.
6. Abb. 22: Einheit Stellungsregler / Anbaukonsole auf Antrieb mittig ausrichten und festschrauben (Schrauben gehören nicht zum Lieferumfang, sondern sind Bestandteil der Anbaukonsole des Antriebes).

**Montageablauf
Schwenkantrieb VDI/VDE 3845**

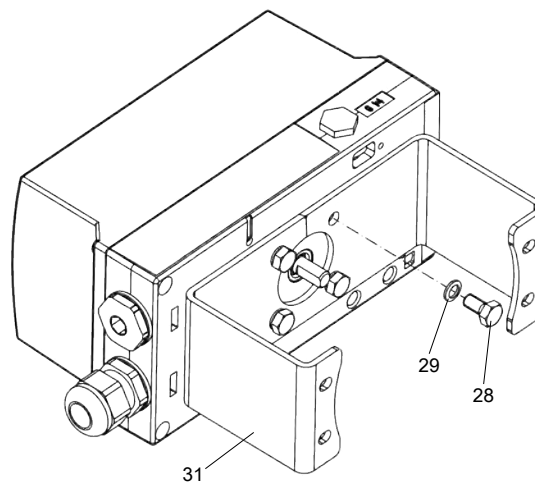


Abb. 18: Montage Stellungsregler auf Konsole

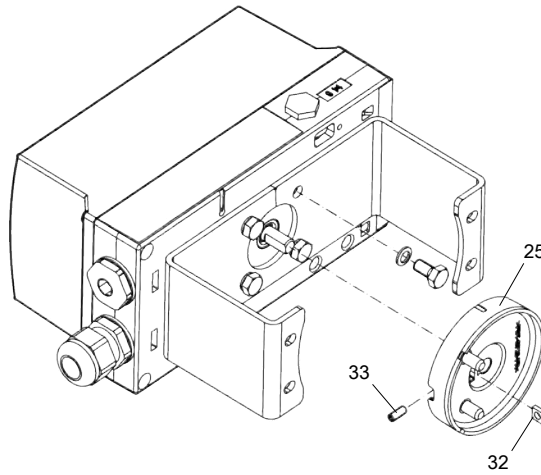


Abb. 19: Montage Kupplungsrad am Stellungsregler

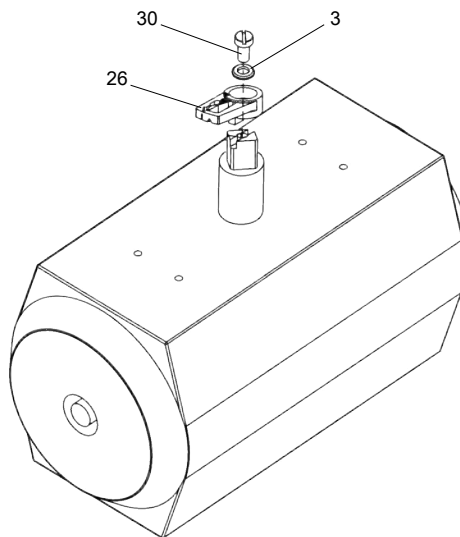


Abb. 20: Montage Mitnehmer am Antrieb

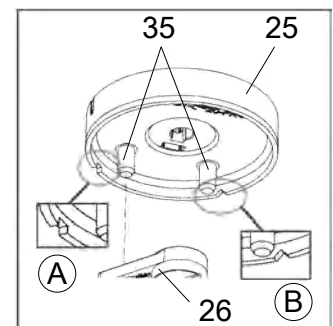
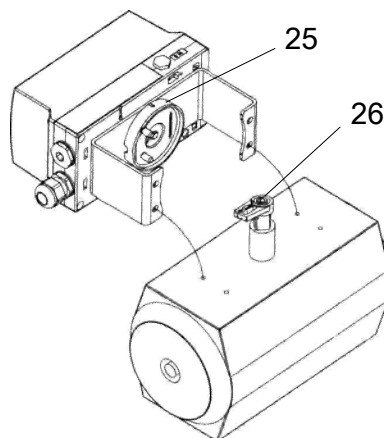


Abb. 21: Montage Stellungsregler am Antrieb

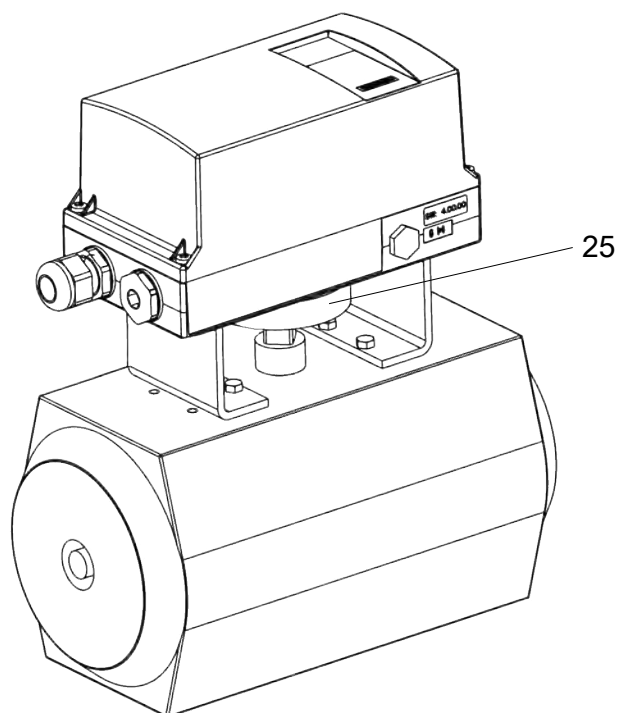
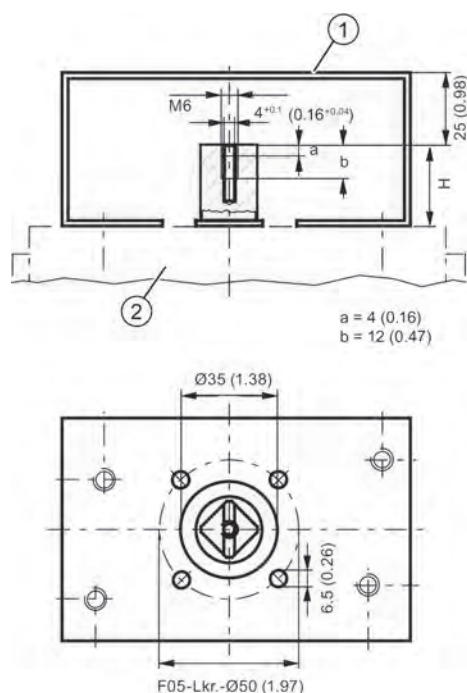


Abb. 22: Stellungsregler mit Anbaukonsole angebaut am Schwenkantrieb



- | | |
|---|--------------------------------------|
| 1 | Befestigungsebene Stellungsregler |
| 2 | Schwenkantrieb |

Abb. 23: Anbaukonsole (Lieferung Antriebshersteller) und Maße

7.4 Einsatz von Stellungsreglern in feuchter Umgebung

VORSICHT

Reinigen Sie den Stellungsregler nie mit einem Hochdruckreinigergerät, denn dafür ist die Schutzart IP66 nicht ausreichend.

Diese Information gibt Ihnen wichtige Hinweise für die Montage und den Betrieb des Stellungsreglers in nasser Umgebung (häufiger und starker Regen oder / und lang anhaltende tropische Befeuchtung), bei der die Schutzart IP66 nicht mehr ausreichend ist und insbesondere wenn die Gefahr besteht, dass das Wasser einfrieren kann.

Vermeiden Sie ungünstige Einbaulagen:

- Um das Eindringen von Flüssigkeiten im normalen Betrieb in das Gerät z. B. durch die Abluftöffnungen zu verhindern.
- Da sonst die Digitalanzeige schlecht lesbar ist.

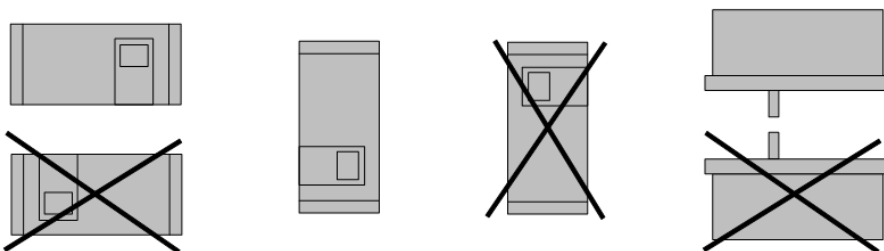


Abb. 24: Günstige und ungünstige Einbaulagen

Falls Sie durch die Gegebenheiten gezwungen sind, den Stellungsregler in einer ungünstigen Einbaulage zu betreiben, können Sie mit Zusatzmaßnahmen das Eindringen von Wasser verhindern.

Zusatzmaßnahmen

Die notwendigen Zusatzmaßnahmen gegen das Eindringen von Wasser sind abhängig von der gewählten Einbaulage und Sie benötigen im Bedarfsfall zusätzlich:

- Verschraubung mit Dichtring (z. B. FESTO: CK -1/4 -PK-6)
- Kunststoffschlauch ca. 20 ... 30 cm (z. B. FESTO: PUN- 8x1,25 SW)
- Kabelbinder (Anzahl und Länge abhängig von örtlicher Gegebenheit)

Vorgehensweise

1. Montieren Sie die Verrohrung so, dass Regenwasser oder Kondensat, das an den Rohren entlangläuft, vor der Anschlussleiste des Stellungsreglers abtropfen kann.
2. Dichtungen der elektrischen Anschlüsse auf einwandfreien Sitz prüfen.
3. Dichtung im Gehäusedeckel auf Beschädigungen und Verschmutzungen überprüfen. Im Bedarfsfall säubern bzw. ersetzen.
4. Stellungsregler nach Möglichkeit so montieren, dass der Schalldämpfer aus Sinterbronze an der Unterseite des Gehäuses nach unten zeigt (senkrechte Einbaulage). Falls dies nicht möglich ist, sollte der Schalldämpfer durch eine geeignete Verschraubung mit einem Kunststoffschlauch ersetzt werden.

Montage der Verschraubung mit Kunststoffschlauch

1. Schrauben Sie den Schalldämpfer aus Sinterbronze aus der Abluftöffnung an der Unterseite des Gehäuses heraus.
2. Schrauben Sie in die Abluftöffnung die o. g. Verschraubung ein.
3. Montieren Sie den o. g. Kunststoffschlauch an die Verschraubung und überprüfen Sie den festen Sitz.
4. Befestigen Sie den Kunststoffschlauch mit einem Kabelbinder an der Armatur so, dass die Öffnung nach unten zeigt.

5. Überprüfen Sie, dass der Schlauch keinen Knick aufweist und die Abluft ungehindert ausströmen kann.

7.5 Stellungsregler, die starken Beschleunigungen oder Vibrationen ausgesetzt sind

An mechanisch stark beanspruchten Armaturen, wie z. B. losbrechenden Klappen, heftig rüttelnden oder vibrierenden Ventilen sowie bei „Dampfschlägen“ treten starke Beschleunigungskräfte auf, die weit über den spezifizierten Daten liegen können. Hierbei kann es in Extremfällen zum Verstellen der Rutschkupplung kommen.

Für diese Fälle ist der Stellungsregler standardmäßig mit Arretiereinrichtungen für Rutschkupplung und Getriebeübersetzungsschalter ausgestattet, mit der Verstellungen aufgrund der o. g. Einflüsse verhindert werden.

Die Arretiereinrichtung für die Rutschkupplung ist unterhalb des schwarzen Verstellrades der Rutschkupplung zugänglich und an dem gelben Rad mit Schlitzen erkennbar. Auf einem Zusatzschild sind die Nullpunktverstellung und die Einstellmöglichkeit der Rutschkupplung durch Symbole gekennzeichnet.

Die Arretiereinrichtung für den Getriebeübersetzungsschalter befindet sich unterhalb der Klemmen und ist ebenfalls mit einem gelben Verstellrad mit Schlitzen ausgestattet.

7.5.1 Rutschkupplung

Vorgehensweise

Nachdem der Stellungsregler montiert und vollständig in Betrieb genommen ist, kann die Rutschkupplung wie folgt arretiert werden:

1. Handelsüblichen, etwa 4 mm breiten Schraubendreher in einen Schlitz des gelben Rades stecken.
2. Das gelbe Rad mit dem Schraubendreher solange nach links verstellen bis es spürbar einrastet. Dadurch wird die Rutschkupplung arretiert.
3. Eine arretierte Rutschkupplung ist an einem etwa 1 mm breiten Spalt zwischen dem gelben und schwarzen Rad zu erkennen.
4. Falls eine Nullpunkteinstellung z.B. nach einem Wechseln des Antriebs erforderlich ist, wird die Arretierung durch eine Rechtsdrehung bis zum Anschlag des gelben Rades aufgehoben. Nach der Nullpunkteinstellung kann die Rutschkupplung erneut wie oben beschrieben fixiert werden.

7.5.2 Getriebeübersetzungsschalter

Ausgehend von der Neutralstellung (Lieferzustand) kann der Getriebeübersetzungsschalter wie folgt arretiert werden:

1. Handelsüblichen, etwa 4 mm breiten Schraubendreher in einen Schlitz des gelben Verstellrades stecken.
2. Das Verstellrad entsprechend der gewählten Getriebestellung (33° oder 90°) nach links oder rechts drehen, bis es spürbar einrastet.
3. Ein arretierter Getriebeübersetzungsschalter ist an dem asymmetrisch stehenden Verstellrad zu erkennen.

4. Falls eine Umschaltung des Getriebes erforderlich sein sollte, muss die Arretierung vorher durch Drehen des Verstellrades in Neutralstellung gelöst werden.

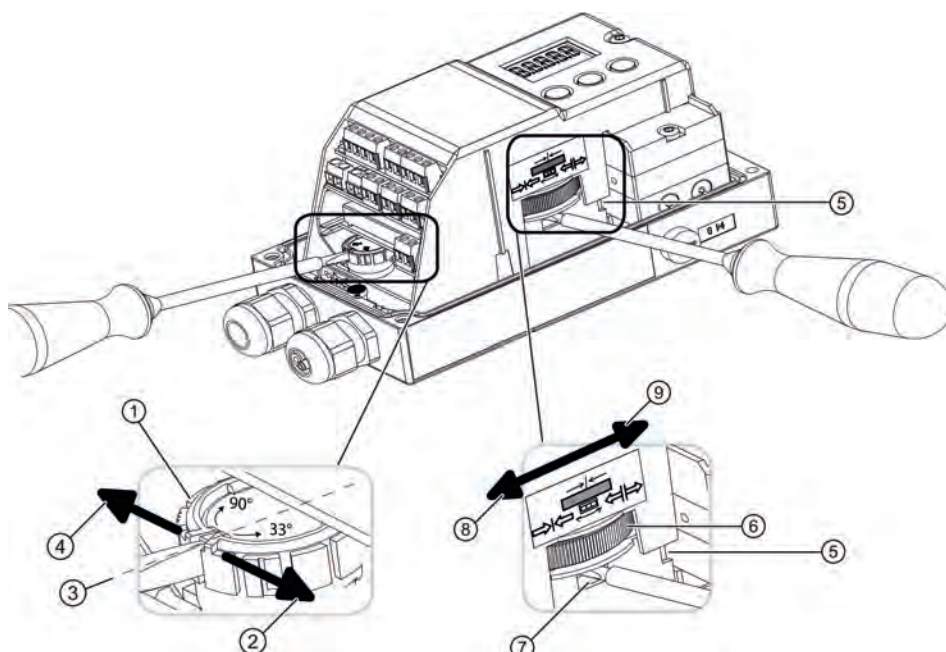


Abb. 25: Arretierung von Rutschkupplung und Getriebeübersetzungsschalter / Feststelleinrichtung

| | | | |
|---|------------------------------|---|----------------------------|
| 1 | Verstellrad | 2 | 33° fest |
| 3 | Neutralstellung | 4 | 90° fest |
| 5 | Getriebeübersetzungsschalter | 6 | Verstellrad Rutschkupplung |
| 7 | Feststellrad Rutschkupplung | 8 | arretiert |
| 9 | lose | | |

Externe Wegerfassung

Für Einsatzfälle, bei denen die oben beschriebenen Maßnahmen nicht ausreichen, z. B. bei dauernden und starken Vibrationen, erhöhten oder zu niedrigen Umgebungstemperaturen sowie bei Kernstrahlung, besteht die Möglichkeit der externen Wegerfassung. Hierbei wird der spezielle Stellungsregler (siehe Typenschlüssel) abgesetzt von der Armatur montiert.

8

Elektrischer Anschluss**Grundlegende Sicherheitshinweise****⚠️ WARNUNG****Unsachgemäße Stromversorgung**

Explosionsgefahr in explosionsgefährdeten Bereichen bei unsachgemäßer Stromversorgung, z. B. bei Verwendung von Wechselstrom an Stelle von Gleichstrom.

- Schließen Sie das Gerät entsprechend den vorgeschriebenen Versorgungs- und Signalstromkreisen an. Die betreffenden Vorschriften finden Sie in den Zertifikaten bzw. auf dem Typschild.

**⚠️ WARNUNG****Unsichere Kleinspannungsversorgung**

Explosionsgefahr in explosionsgefährdeten Bereichen durch Spannungsüberschlag.

- Schließen Sie das Gerät an eine Kleinspannungsversorgung mit sicherer Trennung an.

**⚠️ WARNUNG****Anschließen des Geräts unter Spannung**

Explosionsgefahr in explosionsgefährdeten Bereichen

- Schließen Sie das Gerät in explosionsgefährdeten Bereichen nur im spannungslosen Zustand an.
 - ⇒ **Ausnahmen:** Energiebegrenzte Stromkreise dürfen auch unter Spannung in explosionsgefährdeten Bereichen angeschlossen werden.

**⚠️ WARNUNG****Fehlender Potenzialausgleich**

Bei fehlendem Potenzialausgleich Explosionsgefahr in explosionsgefährdeten Bereichen durch Ausgleichsstrom oder Zündfunken.

- Stellen Sie sicher, dass für das Gerät ein Potenzialausgleich vorhanden ist.
 - ⇒ **Ausnahme:** Bei Geräten der Zündschutzart Eigensicherheit "Ex i" kann ggf. auf den Anschluss des Potenzialausgleichs verzichtet werden.

**⚠️ WARNUNG****Ungeschützte Leitungsenden**

Explosionsgefahr in explosionsgefährdeten Bereichen durch ungeschützte Leitungsenden.

- Schützen Sie nicht benutzte Leitungsenden gem. IEC/EN 60079-14.



⚠️ **WARNUNG**

Unsachgemäße Verlegung geschirmter Leitungen

Explosionsgefahr durch Ausgleichsströme zwischen dem explosionsgefährdeten Bereich und dem nicht explosionsgefährdeten Bereich.

- ▶ Erden Sie geschirmte Leitungen, die in den explosionsgefährdeten Bereich führen, nur auf einer Seite.
- ▶ Bei beidseitiger Erdung verlegen Sie einen Potenzialausgleichsleiter.



⚠️ **WARNUNG**

Ungeeignete Kabel und/oder Kabelverschraubungen

Explosionsgefahr in explosionsgefährdeten Bereichen und, wenn Kabel und/oder Kabelverschraubungen angeschlossen werden, die nicht zueinander passen oder nicht den technischen Anforderungen entsprechen.

- ▶ Verwenden Sie nur Kabel und Kabelverschraubungen, die den angegebenen Anforderungen entsprechen.
- ▶ Ziehen Sie die Kabelverschraubung entsprechend den angegebenen Drehmomenten an.
- ▶ Bei Austausch von Kabelverschraubungen verwenden Sie nur Kabelverschraubungen gleicher Bauart.
- ▶ Prüfen Sie die Kabel nach der Installation auf festen Sitz.

VORSICHT

Kondensatbildung im Gerät

Geräteschaden durch Kondensatbildung, wenn die Temperaturdifferenz zwischen Transport oder Lager und dem Einbauort mehr als 20 °C beträgt.

- Bevor Sie das Gerät in Betrieb nehmen, lassen Sie das Gerät mehrere Stunden in der neuen Umgebung stehen.

VORSICHT

Zu hohe Umgebungstemperatur

Beschädigung der Leitungsisolierung.

- Setzen Sie bei einer Umgebungstemperatur $\geq 60\text{ °C}$ hitzebeständige Leitungen ein, die für eine mindestens 20 °C höhere Umgebungstemperatur ausgelegt sind.

VORSICHT

Anschluss Spannungsquelle an Stromeingang

Geräteschaden, wenn eine Spannungsquelle an den Stromeingang I_w (Klemme 6 und 7) angeschlossen wird.

- Schließen Sie den Stromeingang I_w niemals an eine Spannungsquelle an, sonst kann der Stellungsregler zerstört werden.
- Benutzen Sie immer eine Stromquelle mit einem maximalen Ausgangsstrom von $I = 20\text{ mA}$.



⚠️ WARNUNG

Ausführung „Ex i“

Als Hilfsenergie-, Steuer- und Signalstromkreise dürfen nur bescheinigte eigensichere Stromkreise angeschlossen werden.

Verwenden Sie bei der standardmäßigen Kabelverschraubung M20x1,5 aus Gründen der Dichtigkeit (IP-Gehäuseschutzart) und der erforderlichen Zugfestigkeit nur Kabel mit einem Kabeldurchmesser ≥ 8 mm oder bei kleinerem Durchmesser einen geeigneten Dichteinsatz.

Bei der NPT-Ausführung wird der Stellungsregler mit einem Adapter ausgeliefert. Sorgen Sie dafür, dass beim Einbringen eines Gegenstücks in den Adapter das maximal zulässige Drehmoment von 10 Nm nicht überschritten wird.

8.1 Elektrischer Anschluss Grundgerät

Wenn die Busschirmung voll wirksam ist, entsprechen Störfestigkeit und Störaussendung der Spezifikation. Sie stellen eine voll wirksame Busschirmung durch folgende Maßnahmen sicher:

- Die Schirme sind mit den metallischen Anschlüssen des Stellungsreglers verbunden.
- Die Schirme sind zu den Klemmenkästen, dem Verteiler und zum Buskoppler geführt.

Sicherheitsabschaltung

Der Stellungsregler ist mit einem zusätzlichen Eingang (Klemme 81 und Klemme 82) zum Anfahren der Sicherheitsstellung ausgerüstet. Nach Aktivierung der Funktion muss dieser Eingang ständig mit Spannung versorgt werden, um die normale Regelfunktion zu erhalten.

Wenn diese Hilfsspannung abgeschaltet wird oder ausfällt, wird zwangsläufig das Abluftventil geöffnet und der Antrieb fährt in die vorgesehene Sicherheitsstellung, so dass der Antrieb über die Tasten am Gerät und über den Master nicht mehr verfahren werden kann.

Die Kommunikation mit dem Master ist weiterhin möglich. Zur Aktivierung dieser Funktion dient die Kodierbrücke auf der Grundleiterplatte. Diese ist nach dem Abnehmen der Baugruppenabdeckung erreichbar und muss von der rechten Position (Lieferzustand) in die linke Position gesteckt werden.

Buskabel montieren

1. Isolieren Sie das Buskabel gemäß Abbildung 26.
2. Öffnen Sie das Gehäuse des Stellungsreglers, indem Sie die 4 Deckelschrauben lösen.
3. Stecken Sie das vorbereitete Buskabel durch die Kabelverschraubung.
4. Befestigen Sie mit der Schelle und den beiden Schrauben den Schirm am Gehäuse.
5. Schrauben Sie die Kabelverschraubung fest.

6. Schließen Sie die rote und grüne Ader gemäß Abbildung 27 an die Klemme 6 und 7 der Grundleiterplatte an (die Polarität spielt dabei keine Rolle).

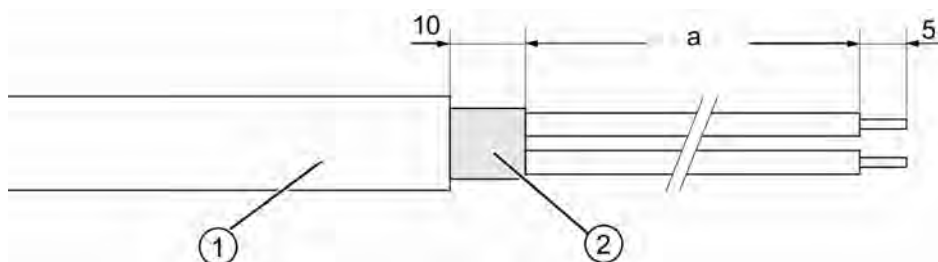


Abb. 26: Vorbereitung des Buskabels

- 1 Busleitung
- 2 Kabelschirm

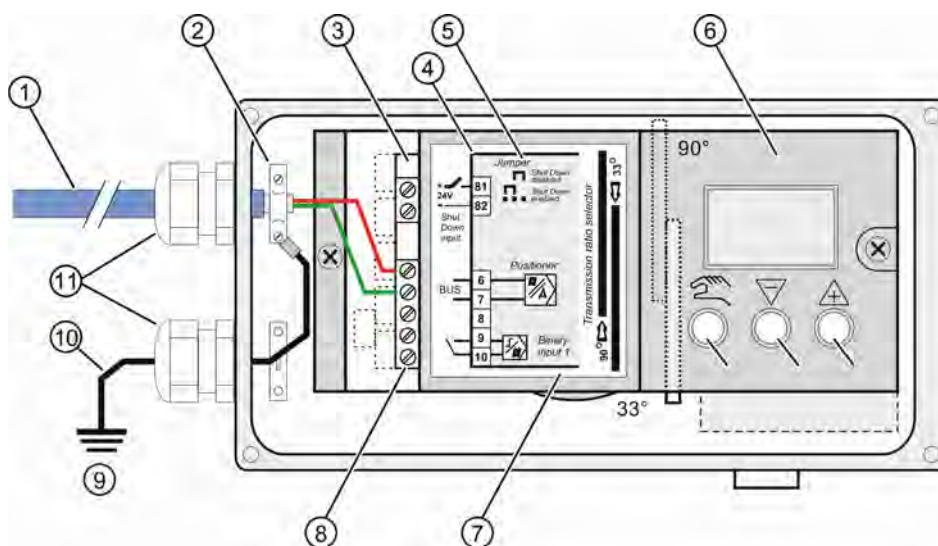


Abb. 27: Anschluss des Buskabels

| | | | |
|---|---------------------------------------|----|------------------------------------|
| 1 | Busleitung | 7 | Schild |
| 2 | Kabelschelle | 8 | Anschlussleiste mit Schraubklemmen |
| 3 | Grundelektronik | 9 | Erdpotenzial |
| 4 | Anschlussbild auf Baugruppenabdeckung | 10 | Erdungsleitung |
| 5 | Jumper auf Grundelektronik | 11 | Kabelverschraubungen |
| 6 | Baugruppenabdeckung | | |

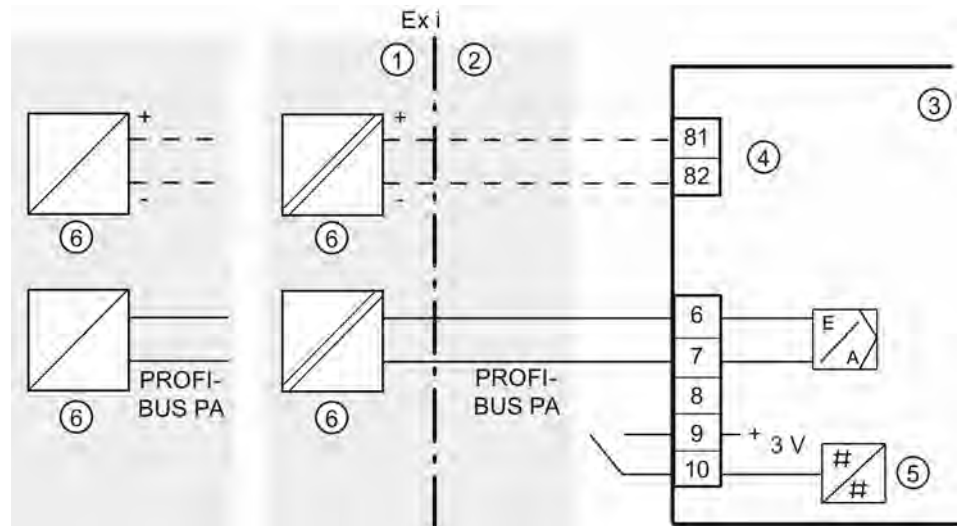


Abb. 28: Elektrischer Anschluss PROFIBUS PA

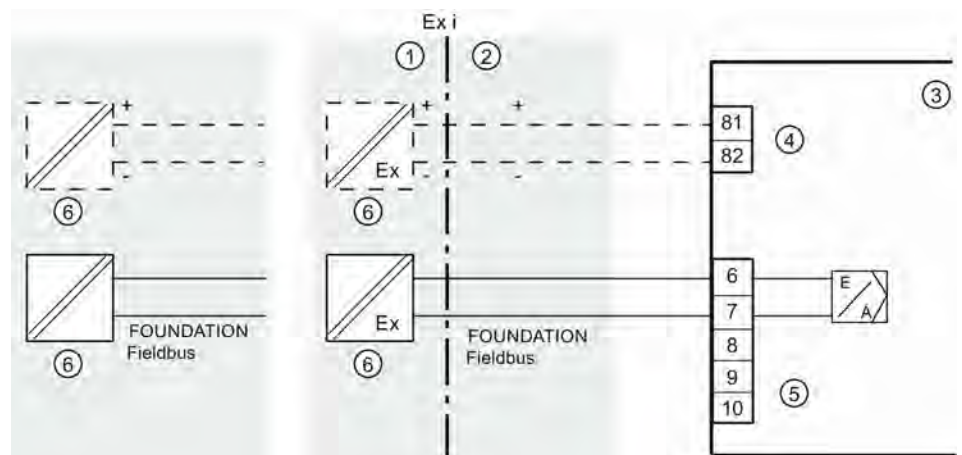


Abb. 29: Elektrischer Anschluss Foundation Fieldbus

8.2 Elektrischer Anschluss Optionen

Analog Output Module (AOM)

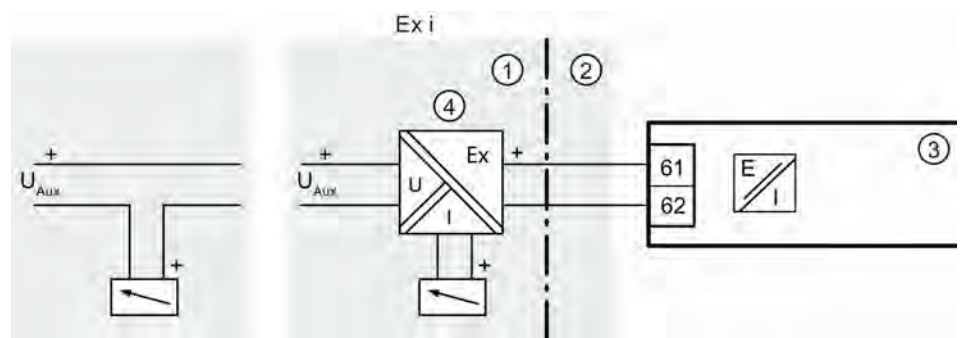


Abb. 30: Analog Output Module (AOM)

- | | |
|---------------------------------------|---------------------------|
| 1 Nicht explosionsgefährdeter Bereich | 3 Stellungsrückmeldemodul |
| 2 Explosionsgefährdeter Bereich | 4 Speisetrenner |

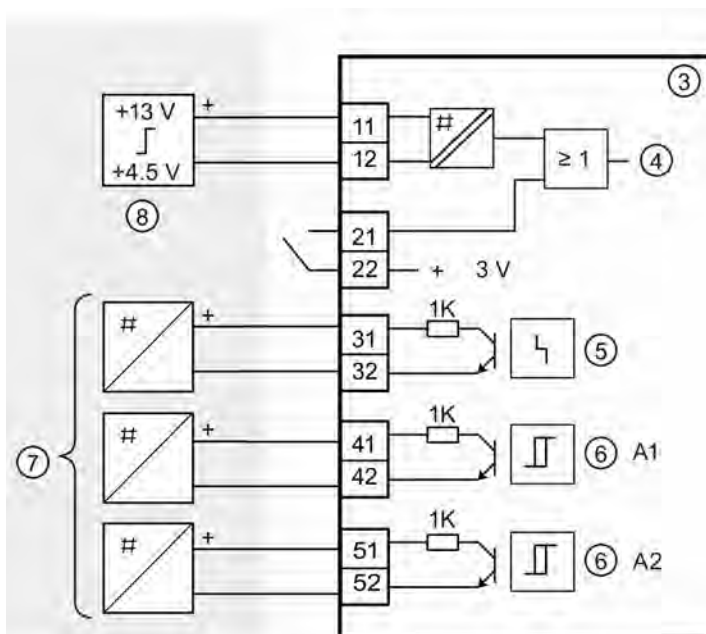
**Binär Modul (DIO) oder Digital
I/O Modul (DIO-2)**


Abb. 31: DIO / DIO-2 ohne Explosionsschutz

| | |
|---------------------------------------|--------------------|
| 1 Nicht explosionsgefährdeter Bereich | 5 Störmeldung |
| 2 Explosionsgefährdeter Bereich | 6 Grenzwert |
| 3 Digital I/O Module (DIO) | 7 Schaltverstärker |
| 4 Digitaleingang 2 | 8 Schaltausgang |

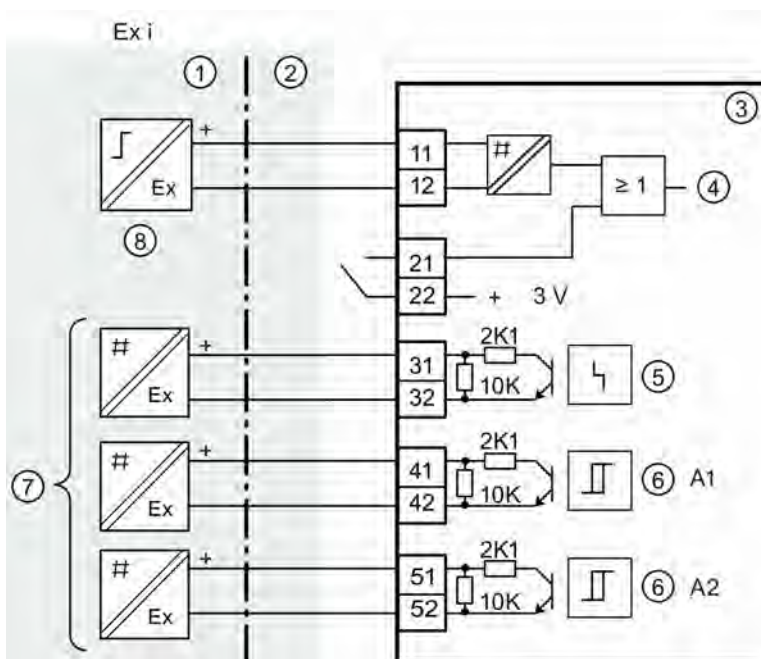


Abb. 32: DIO / DIO-2 in Ausführung "Ex i"

| | |
|---------------------------------------|--------------------|
| 1 Nicht explosionsgefährdeter Bereich | 5 Störmeldung |
| 2 Explosionsgefährdeter Bereich | 6 Grenzwert |
| 3 Digital I/O Module (DIO) | 7 Schaltverstärker |
| 4 Digitaleingang 2 | 8 Schaltausgang |

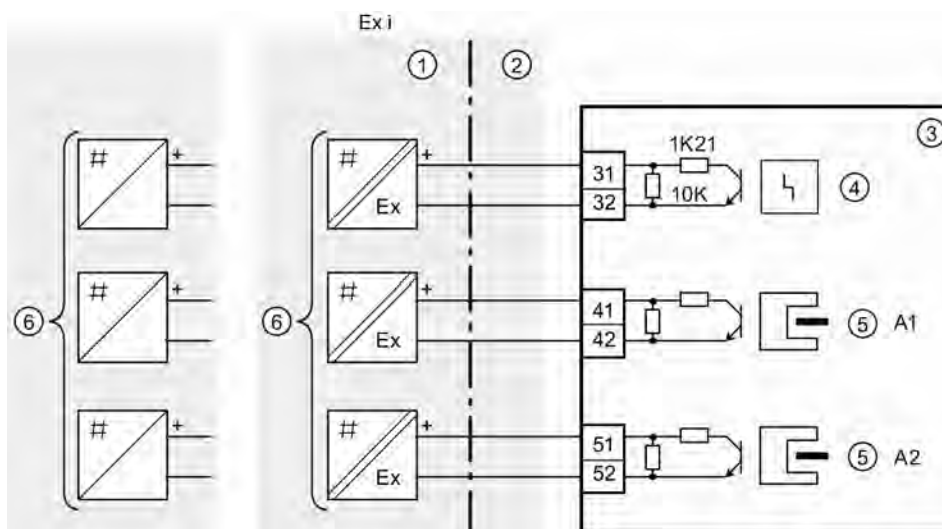
**Schlitzinitiatoren Modul (ILS)
oder Inductive Limit Switches
(ILS-2)**


Abb. 33: ILS / ILS-2

| | |
|---------------------------------------|--------------------|
| 1 Nicht explosionsgefährdeter Bereich | 4 Störmeldung |
| 2 Explosionsgefährdeter Bereich | 5 Grenzwert |
| 3 Inductive Limit Switches | 6 Schaltverstärker |

**Kontakt Modul (MLS) oder
Mechanic Limit Switches
(MLS-2)**

⚠️ WARNUNG
Schutz gegen mechanische Einwirkungen

Um die Schutzart IP66 zu gewährleisten, müssen Sie das Modul gegen mechanische Einwirkungen schützen. Dies geschieht durch die Wahl eines geeigneten Einbauorts oder die Montage einer geeigneten Schutzvorrichtung. Diese Schutzpflicht gilt für den Betrieb des Moduls mit folgenden Spannungen:

- ▶ > AC 16 V
- ▶ > DC 35 V, Niederspannung

ACHTUNG
Maximalwerte Klemmen 41/42 und 51/52 – Ausführung „Exi“

Die folgenden Maximalwerte beziehen sich ausschließlich auf die Klemmen 41 und 42 sowie auf die Klemmen 51 und 52:

- Maximale Spannung: DC 30V
- Maximaler Strom: DC 100 mA
- Maximale Leistung: 750 mW

Es ist keine sichere Trennung zwischen den Klemmen gewährleistet.

ACHTUNG
Vor Einbau und Anschluss beachten

- Ausschließlich qualifiziertes Personal ist dazu berechtigt, das Kontaktmodul einzubauen und anzuschließen.
- Schalten Sie alle Leitungen spannungsfrei und prüfen Sie, ob tatsächlich die Spannungsfreiheit gegeben ist.
- Legen Sie den Querschnitt der Anschlussleitungen so aus, dass er der zulässigen Strombelastung entspricht.

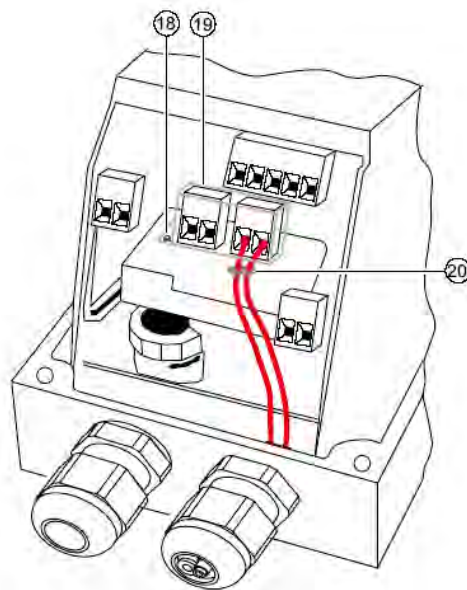
- Wählen Sie die Leitungen anhand folgender Regel aus: Die zulässige Einsatztemperatur der Leitungen muss um 25°C über der maximalen Umgebungstemperatur liegen.
- Betreiben Sie die Ex-Ausführung nur in eigensicheren Stromkreisen mit zugelassenen Schaltverstärkern.

ACHTUNG**Vorbereiten der Leitungen bzw. Litzen - Ausführung „Exi“**

- Isolieren Sie die Leitungen so ab, dass beim Einstecken der Drähte die Isolierung bündig zur Klemme ist.
- Versehen Sie bei Litzen die Enden mit einer Aderendhülse.

**MLS / MLS-2 anschließen
(Siehe Abb. 36).**

1. Lockern Sie die Schraube (18) an der durchsichtigen Abdeckung (19).
2. Ziehen Sie die durchsichtige Abdeckung (19) bis zum vorderen Anschlag.
3. Schrauben Sie jede Leitung in der entsprechenden Klemme fest.
4. Schieben Sie die durchsichtige Abdeckung (19) bis zum Anschlag der Grundplatine.
5. Ziehen Sie die Schraube (18) der durchsichtigen Abdeckung (19) an.
6. Befestigen Sie die Leitungen jedes Schalters paarweise an der Lasche der Leiterplatte. Verwenden Sie dazu die mitgelieferten Kabelbinder (20).



- | | |
|----|-------------|
| 18 | Schraube |
| 19 | Abdeckung |
| 20 | Kabelbinder |

Abb. 34: Kabelbefestigung

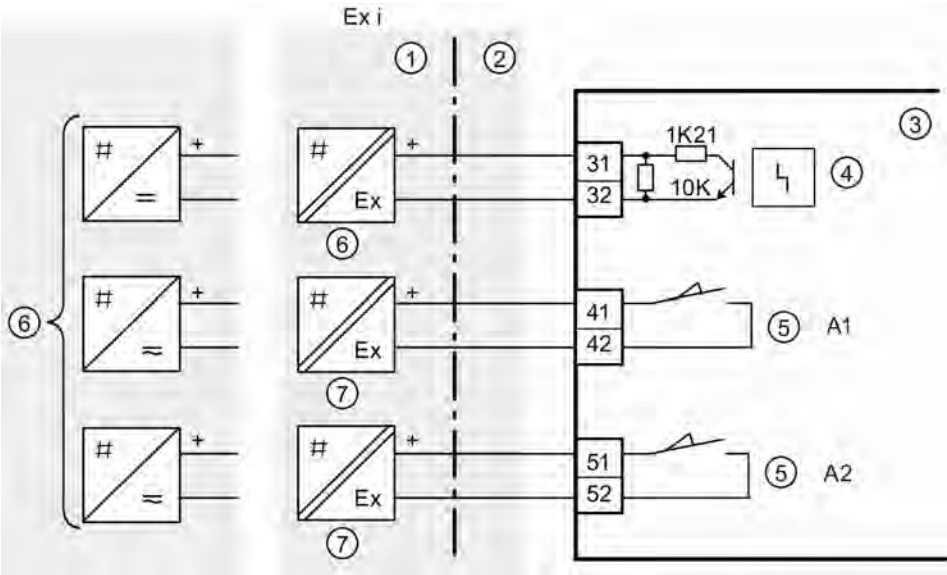


Abb. 35: MLS / MLS-2

8.3 Optionale Ausführung Stecker M12

In diesem Kapitel wird beschrieben, welche Klemme der nachfolgend aufgeführten Geräte und Optionsmodule mit dem jeweiligen Pol des Steckers M12 verbunden ist.

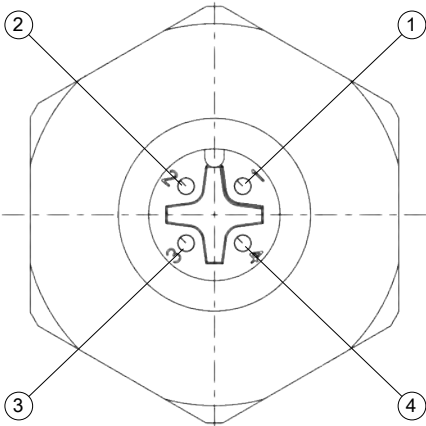


Abb. 36: Ansicht Polbild Steckseite

| Polbezeichnung | Litzenfarbe Stecker M12 |
|----------------|-------------------------|
| 1 | braun |
| 4 | schwarz |
| 3 | blau |
| 2 | weiß |

Stecker M12 für BUS-Stromkreis

| Klemme BUS-Eingang | Polbezeichnung |
|-----------------------|----------------|
| 7 | 1 - braun |
| Schirmauflage Gehäuse | 4 – schwarz |

| | |
|---|----------|
| 6 | 3 - blau |
|---|----------|

Stecker M12 für Analog Output Modul

| Klemme Stromeingang | Polbezeichnung |
|-----------------------|----------------|
| 61 (+) | 1 – braun |
| Schirmauflage Gehäuse | 4 – schwarz |
| 62 (-) | 3 - blau |

Stecker M12 für Digital I/O und Inductive Limit Switch Modul

| Klemme Alarmausgänge | Polbezeichnung |
|----------------------|----------------|
| 41 (+) | 1 – braun |
| 42 (-) | 3 - blau |
| 51 (+) | 2 – weiß |
| 52 (-) | 4 – schwarz |

Stecker M12 für externen Wegaufnehmer

| Klemme | Polbezeichnung |
|-------------|----------------|
| GND (X1/1) | 4 – schwarz |
| POT (X1/2) | 3 – blau |
| VREF (X1/3) | 2 - weiß |
| VCC (X1/4) | 1 – braun |

9

Pneumatischer Anschluss**! WARNUNG**

Aus Sicherheitsgründen darf nach der Montage die pneumatische Hilfsenergie nur dann zugeführt werden, wenn bei anliegendem, elektrischen Signal der Stellungsregler in die Bedienebene P-Handbetrieb geschaltet ist.

(Lieferzustand, siehe Faltblatt "Bedienen - kurz und bündig").

ACHTUNG

Luftqualität beachten!

Nicht geölte wasser- und staubfreie Instrumentenluft, Feststoffgehalt max. 1 mg/m³ i.N., max. Teilchengröße 1 µm, Ölgehalt max. 0,1 mg/m³ i.N., Drucktaupunkt 20 K unter der niedrigsten Umgebungstemperatur.

Bei Arbeiten am Druckluftnetz ist darauf zu achten, dass evtl. vorhandene bauseitige Verschmutzungen wie Wasser, Öl, Späne, Lötmittelrückstände usw. durch Freiblasen beseitigt werden.

Vorgehensweise:

1. Ggf. Manometerblock für Zuluftdruck und Stelldruck anschließen.
2. Anschluss über Innengewinde:
 - P_z: Zuluft 1,4 bis 7 bar
 - Y1: Stelldruck 1 für einfach- und doppelwirkende Antriebe
 - Y2: Stelldruck 2 für doppelwirkende Antriebe
 - E: Abluftausgang (Schalldämpfer ggf. entfernen)
3. Sicherheitsstellung bei Ausfall der elektrischen Hilfsenergie:
 - einfachwirkend: Y1 = entlüftet
 - doppelwirkend: Y1 = max. Stelldruck (Zuluftdruck)
 - doppelwirkend: Y2 = entlüftet
4. Stelldruck Y1 bzw. Y2 (nur bei doppelwirkenden Antrieben) entsprechend gewünschter Sicherheitsstellung anschließen.
5. Zuluft an P_z anschließen.

Damit federbelastete pneumatische Antriebe den maximal möglichen Stellweg zuverlässig ausnutzen können, muss der Versorgungsdruck hinreichend größer sein als der maximal benötigte Enddruck des Antriebes.

Prüfen Sie nach der Montage der pneumatischen Anschlüsse die Dichtheit der gesamten Verrohrung. Eine Leckage führt neben dem dauernden Luftverbrauch dazu, dass der Stellungsregler ständig versucht, die Positionsabweichung auszuregeln. Der vorzeitige Verschleiß der gesamten Regeleinrichtung ist die Folge.

10 Inbetriebnahme

Siehe Faltblatt "Bedienen kurz und bündig"!



WARNUNG

Unsachgemäße Inbetriebnahme in explosionsgefährdeten Bereichen

Geräteausfall oder Explosionsgefahr in explosionsgefährdeten Bereichen

- ▶ Nehmen Sie das Gerät erst in Betrieb, wenn es vollständig montiert und angeschlossen ist.
- ▶ Beachten Sie vor Inbetriebnahme die Auswirkungen auf andere Geräte in der Anlage.



WARNUNG

Verlust des Explosionsschutzes

Explosionsgefahr in explosionsgefährdeten Bereichen durch geöffnetes oder nicht ordnungsgemäß geschlossenes Gerät.



WARNUNG

Öffnen des Geräts unter Spannung

Explosionsgefahr in explosionsgefährdeten Bereichen

- ▶ Öffnen Sie das Gerät nur im spannungslosen Zustand.
 - ▶ Prüfen Sie vor Inbetriebnahme, ob die Abdeckung, Sicherungen der Abdeckung und Kabeldurchführungen vorschriftsmäßig montiert sind.
- ⇒ **Ausnahme:** Geräte der Zündschutzart Eigensicherheit "Ex i" dürfen auch unter Spannung in explosionsgefährdeten Bereich geöffnet werden.



WARNUNG

Wasser in Druckluftleitung

Geräteschaden und gegebenenfalls Verlust der Zündschutzart. Werksseitig ist der Spülluftumschalter auf "IN" gestellt. In Stellung "IN" kann bei der Erstinbetriebnahme Wasser aus der Druckluftleitung durch die Pneumatik in das Gerät gelangen.

- ▶ Stellen Sie vor Inbetriebnahme sicher, dass kein Wasser in der Druckluftleitung ist.
- ⇒ Falls Sie nicht sicherstellen können, dass sich kein Wasser in der Druckluftleitung befindet.
- ▶ Stellen Sie den Spülluftumschalter auf "OUT". So verhindern Sie, dass Wasser aus der Druckluftleitung ins Gerät eindringt.
- ▶ Stellen Sie den Spülluftumschalter erst dann wieder auf "IN", wenn alles Wasser aus der Druckluftleitung ausgeleitet wurde.

ACHTUNG



Verlust der Geräteschutzart

Geräteschaden durch geöffnetes oder nicht ordnungsgemäß verschlossenes Gehäuse. Die auf dem Typenschild angegebene Geräteschutzart ist nicht mehr gewährleistet.

- Stellen Sie sicher, dass das Gerät sicher verschlossen ist.

WARNUNG

Inbetriebnahme und Betrieb bei Störmeldung

Wenn eine Störmeldung angezeigt wird, ist der ordnungsgemäße Betrieb im Prozess nicht mehr gewährleistet.

- ▶ Prüfen Sie die Schwere des Fehlers.
- ▶ Beheben Sie den Fehler.
- ▶ Wenn ein Fehler auftritt:
 - ⇒ Setzen Sie das Gerät außer Betrieb.
 - ⇒ Verhindern Sie die erneute Inbetriebnahme.

ACHTUNG

- Der Betriebsdruck muss während der Initialisierung mindestens 1 bar größer sein, als zum Schließen bzw. Öffnen des Ventils erforderlich ist. Der Betriebsdruck darf aber nicht größer sein als der maximal zulässige Betriebsdruck des Antriebs.
- Der Getriebeübersetzungsschalter ist nur bei geöffnetem Stellungsregler verstellbar. Kontrollieren Sie deshalb vor dem Verschließen des Gehäuses diese Einstellung.

Sicherheitshinweise für Betrieb mit Erdgas

Beim Betrieb mit Erdgas ist es Voraussetzung, dass die gesamte eingebaute Elektronik des ARCAPRO 827A, einschließlich optionaler Module, den vorhandenen Sicherheitsanforderungen der Zündschutzart „Ex ia“ und einem elektrischen Anschluss des Schutzniveaus „ia“ entsprechen.

Eine ausreichende Belüftung für diesen Betriebszustand muss gewährleistet sein. Vermeiden Sie eine Atmosphäre der Zone 0 um das Gerät herum.

Wenn Sie den Stellungsregler mit Erdgas betreiben, darf kein Kontaktmodul verwendet werden.

Für Wartungsarbeiten müssen mit Erdgas betriebene Geräte drucklos gemacht werden.

Den Deckel in explosionsfreier Atmosphäre öffnen und das Gerät für mindestens zwei Minuten drucklos machen.

Allgemeine Informationen

Nach der Montage des Stellungsreglers an einen pneumatischen Antrieb müssen Sie den Stellungsregler mit pneumatischer und elektrischer Hilfsenergie versorgen.

Vor der Initialisierung befindet sich der Stellungsregler in der Betriebsart "P-Handbetrieb". Dabei blinkt in der unteren Zeile der Digitalanzeige "NOINI".

Durch den Initialisierungsvorgang und die Einstellung von Parametern passen Sie den Stellungsregler an den jeweiligen Antrieb an. Mit dem Parameter "PRST" machen Sie gegebenenfalls die Anpassung des Stellungsreglers an den Antrieb rückgängig. Nach diesem Vorgang befindet sich der Stellungsregler wieder in der Betriebsart "P-Handbetrieb".

Initialisierungsarten

- Automatische Initialisierung

Die Initialisierung geschieht automatisch. Dabei ermittelt der Stellungsregler nacheinander u. a. den Wirksinn, den Hub bzw. Drehwinkel, die Verstellzeiten des Antriebes und passt die Regelparameter an das dynamische Verhalten des Antriebs an.

- Manuelle Initialisierung

Der Hub bzw. Drehwinkel des Antriebs wird manuell eingestellt, die restlichen Parameter werden wie bei der automatischen Initialisierung selbsttätig ermittelt. Diese Funktion benötigen Sie bei „weichen“ Endanschlägen.

- Kopieren von Initialisierungsdaten (Stellungsreglertausch)

Die Initialisierungsdaten eines Stellungsreglers können ausgelesen und in einen anderen Stellungsregler überspielt werden. Dies ermöglicht den Austausch eines defekten Gerätes ohne einen laufenden Prozess durch eine Initialisierung unterbrechen zu müssen.

Vor der Initialisierung müssen Sie dem Stellungsregler nur wenige Parameter vorgeben. Durch voreingestellte Werte müssen Sie zur Initialisierung keine weiteren Parameter anpassen

Mit einem entsprechend parametrisierten und aktivierten Binäreingang schützen Sie die vorgenommenen Einstellungen gegen unbeabsichtigtes Verstellen.

10.1 Vorbereitung für Inbetriebnahme Schubantriebe

- Montieren Sie den Stellungsregler mit dem passenden Anbausatz. Besonders wichtig ist dabei die Stellung des Getriebeübersetzungsschalters im Stellungsregler.

| Hub | Hebel | Stellung des Getriebeübersetzungsschalters |
|---------------|-------|--|
| 5 bis 20 mm | kurz | 33° (d. h. unten) |
| 25 bis 35 mm | kurz | 90° (d. h. oben) |
| 40 bis 130 mm | lang | 90° (d. h. oben) |


- Schließen Sie eine passende Strom- oder Spannungsquelle an.
- Verbinden Sie Antrieb und Stellungsregler mit den pneumatischen Leitungen, und versorgen Sie den Stellungsregler mit pneumatischer Hilfsenergie.
- Der Stellungsregler befindet sich nun in der Betriebsart "**P-Handbetrieb**". Auf der oberen Zeile der Anzeige wird die aktuelle Potenziometerspannung (P) in % angezeigt, z. B.: "**P37.5**", und auf der unteren Zeile blinkt "**NOINI**":




- Prüfen Sie den freien Lauf der Mechanik im gesamten Stellbereich, indem Sie den Antrieb mit der \triangle -Taste und ∇ -Taste verstellen und in die jeweilige Endlage fahren. Dabei dürfen die Werte P5.0 nicht unterschritten und P95.0 nicht überschritten werden. Die Differenz beider Werte muss größer 25.0 sein. Sie können den Antrieb schnell verstellen, indem Sie eine Richtungstaste gedrückt halten und zusätzlich die andere Richtungstaste drücken.
- Fahren Sie nun den Antrieb auf waagerechte Position des Hebels. In der Anzeige sollte ein Wert zwischen **P48.0** und **P52.0** zu sehen sein. Ist dies nicht der Fall, verstellen Sie die Rutschkupplung entsprechend. Je genauer Sie den Wert "**P50.0**" treffen, desto exakter kann im Stellungsregler die Linearisierung erfolgen.

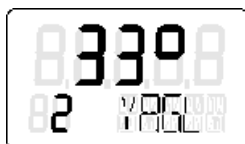
10.1.1 Automatische Initialisierung Schubantriebe

Wenn Sie den Antrieb korrekt verfahren können, lassen Sie ihn in einer mittleren Position stehen, und beginnen Sie mit der automatischen Initialisierung:

1. Drücken Sie die -Taste länger als 5 s. Dadurch gelangen Sie in die Betriebsart Konfigurieren. Anzeige:



2. Schalten Sie auf den zweiten Parameter "YAGL", indem Sie kurz die -Taste drücken. Anzeige:



oder



Dieser Wert muss mit der Einstellung des Getriebeübersetzungsschalters unbedingt übereinstimmen (33° oder 90°).

3. Schalten Sie mit der -Taste weiter zur folgenden Anzeige:



Diesen Parameter müssen Sie nur einstellen, wenn Sie am Ende der Initialisierungsphase den ermittelten Gesamthub in mm angezeigt bekommen möchten. Dazu wählen Sie in der Anzeige den gleichen Wert, auf den Sie den Mitnehmerstift auf der Skale am Hebel gestellt haben.

4. Schalten Sie mit der -Taste weiter zur folgenden Anzeige:



5. Starten Sie die Initialisierung durch Drücken der -Taste länger als 5 s. Anzeige:



Während des Initialisierungsvorganges erscheint in der unteren Anzeige nacheinander "RUN1" bis "RUN5". Der Initialisierungsvorgang kann, abhängig vom Antrieb, bis zu 15 min dauern und ist abgeschlossen, wenn folgende Anzeige erscheint:



In der 1. Zeile steht zusätzlich der ermittelte Hub in mm, falls die eingestellte Hebellänge mit Parameter "3.YWAY" angegeben wurde.

Nach kurzem Drücken der -Taste erscheint folgende Anzeige:



Zum Verlassen der Betriebsart **Konfigurieren** drücken Sie die -Taste länger als 5 s. Nach etwa 5 s wird der Softwarestand angezeigt. Nach dem Loslassen der -Taste befindet sich das Gerät im Handbetrieb.

Sie können eine laufende Initialisierung jederzeit durch Drücken der -Taste abbrechen. Ihre bisherigen Einstellungen bleiben erhalten. Nur nachdem Sie einen "Preset" durchgeführt haben, werden alle Parameter auf Werkseinstellung zurückgesetzt.

Nach erfolgreicher Initialisierung können ggf. Rutschkupplung und Getriebeübersetzungsschalter arretiert werden.

10.1.2 Manuelle Initialisierung Schubantriebe

Mit dieser Funktion kann der Stellungsregler initialisiert werden, ohne dass der Antrieb hart in die Endanschläge gefahren wird. Anfangs- und Endposition des Stellweges werden manuell eingestellt.

Wenn Sie den Antrieb korrekt verfahren können, lassen Sie ihn in einer mittleren Position stehen und beginnen Sie mit der manuellen Initialisierung. Die übrigen Schritte der Initialisierung (Optimierung der Regelparameter) laufen wie bei der automatischen Initialisierung automatisch ab.

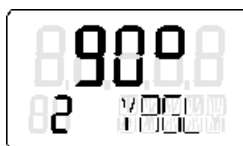
1. Drücken Sie die -Taste länger als 5 s. Dadurch gelangen Sie in die Betriebsart Konfigurieren. Anzeige:



2. Schalten Sie auf den zweiten Parameter, indem Sie kurz die -Taste drücken. Anzeige:



oder



Dieser Wert muss mit der Einstellung des Getriebeübersetzungsschalters unbedingt übereinstimmen (33° oder 90°).

3. Schalten Sie mit der -Taste weiter zur folgenden Anzeige:



Diesen Parameter müssen Sie nur einstellen, wenn Sie am Ende der Initialisierungsphase den ermittelten Gesamthub in mm angezeigt bekommen möchten. Dazu wählen Sie in der Anzeige den gleichen Wert, auf den Sie den Mitnehmerstift auf der Skale am Hebel gestellt haben.

4. Schalten Sie durch zweimaliges Drücken der -Taste weiter zur folgenden Anzeige:



5. Starten Sie die Initialisierung durch Drücken der -Taste länger als 5 s. Anzeige:



6. Nach 5 s wechselt die Anzeige zu:



(Die Anzeige der Potenziometerstellung ist hier und im Folgenden nur beispielhaft dargestellt).

Fahren Sie nun mit der \triangle - und ∇ -Taste den Antrieb in die Position, welche Sie als erste der beiden Endpositionen definieren wollen. Drücken Sie dann die \square -Taste. Hierdurch wird die aktuelle Position als Endposition 1 übernommen und zum nächsten Schritt weitergeschaltet.

Falls in der unteren Zeile die Meldung "RANGE" erscheint, ist die gewählte Endposition außerhalb des zulässigen Messbereichs. Sie haben mehrere Möglichkeiten zur Korrektur des Fehlers:

Verstellen Sie die Rutschkupplung, bis "OK" erscheint und drücken Sie die Betriebsartentaste erneut, oder

fahren Sie mit der \triangle - und ∇ -Taste eine andere Endposition an, oder

brechen Sie die Initialisierung durch Drücken der \square -Taste ab. Sie müssen dann in den P-Handbetrieb wechseln und den Stellweg und die Wegerfassung korrigieren.

7. Wenn Schritt 6 erfolgreich war, erscheint folgende Anzeige:



Fahren Sie nun mit der \triangle - und ∇ -Taste den Antrieb in die Position, welche Sie als zweite Endposition definieren wollen. Drücken Sie dann die \square -Taste. Hierdurch wird die aktuelle Position als Endposition 2 übernommen.

Falls in der unteren Zeile die Meldung "RANGE" erscheint, ist die gewählte Endposition außerhalb des zulässigen Messbereichs. Sie haben mehrere Möglichkeiten zur Korrektur des Fehlers:


- Verstellen Sie die Rutschkupplung, bis "OK" erscheint und drücken Sie die \square -Taste erneut, oder
- fahren Sie mit der \triangle - und ∇ -Taste eine andere Endposition an, oder
- brechen Sie die Initialisierung durch Drücken der \square -Taste ab. Sie müssen dann in den P-Handbetrieb wechseln und den Stellweg und die Wegerfassung korrigieren.



Falls die Meldung "Set Middl" erscheint, muss der Hebelarm mit Hilfe \triangle - und ∇ -Taste in die horizontale Position gefahren und dann die \square -Taste betätigt werden. Dadurch wird der Referenzpunkt der Sinuskorrektur bei Schubantrieben eingestellt.

8. Der Rest der Initialisierung läuft nun automatisch ab. In der unteren Zeile der Anzeige erscheint nacheinander "RUN1" bis "RUN5". Bei erfolgreicher Beendigung der Initialisierung erscheint folgende Anzeige:



In der 1. Zeile steht zusätzlich der ermittelte Hub in Millimetern, falls die eingestellte Hebellänge mit Parameter "3.YWAY" angegeben wurde.

Nach kurzem Drücken der -Taste erscheint in der unteren Zeile wieder "5.INITM". Damit befinden Sie sich wieder in der Betriebsart Konfigurieren.

Zum Verlassen der Betriebsart Konfigurieren drücken Sie die -Taste länger als 5 s. Nach etwa 5 s wird der Softwarestand angezeigt. Nach dem Loslassen der -Taste befindet sich das Gerät im Handbetrieb.



Nach erfolgreicher Initialisierung können ggf. Rutschkupplung und Getriebeübersetzungsschalter arretiert werden.

10.2 Vorbereitung für Inbetriebnahme Schwenkantriebe

Schalten Sie im Stellsregler den Getriebeübersetzungsschalter in die Stellung 90° (üblicher Verstellwinkel für Schwenkantriebe).

1. Montieren Sie den Stellsregler mit dem passenden Anbausatz.
2. Schließen Sie eine passende Strom- oder Spannungsquelle an.
3. Verbinden Sie Antrieb und Stellsregler mit den pneumatischen Leitungen, und versorgen Sie den Stellsregler mit pneumatischer Hilfsenergie.
4. Der Stellsregler befindet sich nun in der Betriebsart "**P-Handbetrieb**". Auf der oberen Zeile der Anzeige wird die aktuelle Potenziometerspannung (P) in % angezeigt, z. B.: "**P37.5**" und auf der unteren Zeile blinkt "**NOINI**":




5. Prüfen Sie den freien Lauf der Mechanik im gesamten Stellbereich, indem Sie den Antrieb mit der -Taste und -Taste verstellen und in die jeweilige Endlage fahren. Dabei dürfen die Werte P5.0 nicht unterschritten und P95.0 nicht überschritten werden. Die Differenz beider Werte muss größer 25.0 sein.

Sie können den Antrieb schnell verstellen, indem Sie eine Richtungstaste gedrückt halten und zusätzlich die andere Richtungstaste drücken.

10.2.1 Automatische Initialisierung Schwenkantriebe

Wenn Sie den Stellbereich des Antriebs korrekt durchfahren können, lassen Sie ihn in einer mittleren Position stehen und beginnen Sie mit der automatischen Initialisierung:

1. Drücken Sie die -Taste länger als 5 s. Dadurch gelangen Sie in die Betriebsart Konfigurieren. Anzeige:



2. Verstellen Sie den Parameter mit der -Taste auf "turn". Anzeige:



3. Schalten Sie auf den zweiten Parameter, indem Sie kurz die -Taste drücken. Dieser hat sich automatisch auf 90° eingestellt. Anzeige:



Beachten Sie, dass sich der Getriebeübersetzungsschalter in Stellung 90° befinden muss.

4. Schalten Sie mit der -Taste weiter zur folgenden Anzeige:



5. Starten Sie die Initialisierung durch Drücken der -Taste länger als 5 s. Anzeige:



Während des Initialisierungsvorganges erscheint in der unteren Anzeige nacheinander "RUN1" bis "RUN5". Der Initialisierungsvorgang kann, abhängig vom Antrieb, bis zu 15 min dauern und ist abgeschlossen, wenn folgende Anzeige erscheint:



Der obere Wert gibt den Gesamtdrehwinkel des Antriebes an (Beispiel 93,5°). Nach kurzem Drücken der -Taste erscheint folgende Anzeige:



Zum Verlassen der Betriebsart **Konfigurieren** drücken Sie die -Taste länger als 5 s. Nach etwa 5 s wird der Softwarestand angezeigt. Nach dem Loslassen der -Taste befindet sich das Gerät im Handbetrieb.


Sie können eine laufende Initialisierung jederzeit durch Drücken der -Taste abbrechen. Ihre bisherigen Einstellungen bleiben erhalten. Nur nachdem Sie einen "Preset" durchgeführt haben, werden alle Parameter auf Werkseinstellung zurückgesetzt

Nach erfolgreicher Initialisierung können ggf. Rutschkupplung und Getriebeübersetzungsschalter arretiert werden.

10.2.2 Manuelle Initialisierung Schwenkantriebe

Mit dieser Funktion kann der Stellungsregler initialisiert werden, ohne dass der Antrieb hart in die Endanschläge gefahren wird. Anfangs- und Endposition des Stellweges werden manuell eingestellt.


Wenn Sie den Antrieb korrekt verfahren können, lassen Sie ihn in einer mittleren Position stehen und beginnen Sie mit der manuellen Initialisierung. Die übrigen Schritte der Initialisierung (Optimierung der Regelparameter) laufen wie bei der automatischen Initialisierung automatisch ab.

1. Drücken Sie die -Taste länger als 5 s. Dadurch gelangen Sie in die Betriebsart Konfigurieren. Anzeige:



2. Stellen Sie mit der -Taste den Parameter "YFCT" auf „turn“. Anzeige:



3. Schalten Sie auf den zweiten Parameter, indem Sie kurz die -Taste drücken. Anzeige:




Beachten Sie, dass sich der Getriebeübersetzungsschalter in Stellung 90° befinden muss.



4. Schalten Sie durch zweimaliges Drücken der -Taste weiter zur folgenden Anzeige:



Die folgenden Schritte sind identisch mit Schritt 5 bis 8 bei der Initialisierung von Schubantrieben.

Nach erfolgreicher Initialisierung erscheint der ermittelte Schwenkbereich in Grad auf dem oberen Display.

Nach kurzem Drücken der -Taste erscheint in der unteren Zeile wieder "5.INITM". Damit befinden Sie sich wieder in der Betriebsart Konfigurieren.

Zum Verlassen der Betriebsart Konfigurieren drücken Sie die -Taste länger als 5 s. Nach etwa 5 s wird der Softwarestand angezeigt. Nach dem Loslassen der -Taste befindet sich das Gerät im Handbetrieb.

Nach erfolgreicher Initialisierung können ggf. Rutschkupplung und Getriebeübersetzungsschalter arretiert werden.

10.3 Kopieren von Initialisierungsdaten (Stellungsreglertausch)

- Elektropneumatische Stellungsregler lassen sich bei einer laufenden Anlage ohne Prozessunterbrechung austauschen.
- Durch Kopieren und Übertragen von Geräte- und Initialisierungsdaten ist es möglich, den Ersatz-Stellungsregler ohne vorherige Initialisierung in Betrieb zunehmen.
- Der elektropneumatische Stellungsregler nutzt dabei die Kommunikationsschnittstelle zur Datenübertragung.

Folgende Schritte sind für einen Stellungsreglertausch durchzuführen:

1. Geräteparameter und Initialisierungsdaten (bei der Initialisierung ermittelt) des auszutauschenden Geräts mit SIMATIC PDM einlesen und speichern. Dieser Schritt ist nicht nötig, wenn das Gerät mit SIMATIC PDM parametrisiert wurde und die Daten bereits gespeichert wurden.
2. Antrieb in seiner momentanen Position fixieren (mechanisch oder pneumatisch).
3. Aktuelle Stellungswert vom Display des auszuwechselnden Stellungsreglers ablesen und notieren. Falls Elektronik defekt, aktuelle Stellung durch Messen am Antrieb oder Ventil ermitteln.
4. Stellungsregler demontieren. Hebelarm des Stellungsreglers am Ersatzgerät anbauen. Ersatzgerät an Armatur montieren. Getriebeumschalter in gleiche Position wie beim defekten Gerät bringen. Geräte- und Initialisierungsdaten aus SIMATIC PDM einspielen.
5. Falls der angezeigte Istwert nicht mit dem notierten Wert des defekten Stellungsreglers übereinstimmt, korrekten Wert mit der Rutschkupplung einstellen.
6. Der Stellungsregler ist nun betriebsbereit.

Die Genauigkeit und das dynamische Verhalten können gegenüber einer korrekten Initialisierung eingeschränkt sein. Insbesondere die Position der Hartanschläge und die damit zusammenhängenden Wartungsdaten können Abweichungen zeigen. Daher muss bei nächster Gelegenheit eine Initialisierung nachgeholt werden.

ACHTUNG

Nachträgliche Initialisierung

Initialisieren Sie baldmöglichst den Ersatz-Stellungsregler. Nur durch die Initialisierung stellen Sie folgende Eigenschaften sicher:

- Optimale Anpassung des Stellungsreglers an die mechanischen und dynamischen Eigenschaften des Antriebs
- Uneingeschränkte Genauigkeit bzw. uneingeschränktes dynamisches Verhalten des Stellungsreglers
- Abweichungsfreie Position der Hartanschläge
- Richtigkeit der Wartungsdaten

11 Übersicht Parameter

11.1 Parameter 1 bis 5

Die Parameter 1 bis 5 sind für alle Geräteausführungen der Stellungsregler gleich. Mit diesen Parametern passen Sie den Stellungsregler an den Antrieb an. Im Normalfall reicht die Einstellung dieser Parameter aus, um den Stellungsregler an einem Antrieb betreiben zu können.

Wenn Sie den Stellungsregler in allen Details kennen lernen wollen, erproben Sie schrittweise die Wirkungen der restlichen Parameter durch gezieltes Probieren.

| Parameter | Funktion | Parameterwerte (fett = Werkseinstellung) | | | Einheit |
|-----------|--|---|--------|------------|---------|
| 1.YFCT | Stellantriebsart | | Normal | Invertiert | |
| | | Schwenkantrieb | turn | -turn | |
| | | Schubantrieb | WAY | -WAY | |
| | | Schubantrieb ohne Sinuskorrektur | LWAY | -LWAY | |
| | | Schwenkantrieb mit NCS | ncSt | -ncSt | |
| | | Schubantrieb mit NCS | ncSL | - ncSL | |
| | | Schubantrieb mit NCS und Hebel | ncSLL | -ncSLL | |
| 2.YAGL | Nenndrehwinkel der Rückmeldung | | | | |
| | <ul style="list-style-type: none">Parameter ist nur bei “turn” oder “WAY” sichtbar; wenn "turn" gewählt ist, kann 33° nicht eingestellt werden.Getriebeübersetzungsschalter entsprechend einstellen | | | | |
| | | 33° | | | ° |
| | | 90° | | | |
| 3.YWAY | Hubbereich (Einstellung optional) | | | | OFF |
| | <ul style="list-style-type: none">Parameter erscheint nur bei "WAY" und bei "ncSLL"Wenn benutzt, muss der Wert mit dem eingestellten Hubbereich am Antrieb übereinstimmen. Mitnehmer muss auf den Wert des Antriebshubs bzw., wenn dieser nicht skaliert ist, auf den nächstgrößeren skalierten Wert eingestellt werden.) | | | | |
| | | 5 10 15 20 (Kurzer Hebel 33°) | | | mm |
| | | 25 30 35 (Kurzer Hebel 90°) | | | |
| | | 40 50 60 70 90 110 130 (Langer Hebel 90°) | | | |
| 4.INITA | Initialisierung (automatisch) | NOINI no / ###.# Strt | | | |
| 5.INITM | Initialisierung (manuell) | NOINI no / ###.# Strt | | | |











11.2 Parameter 6 bis 54 für Profibus PA

Mit diesen Parametern stellen Sie folgende Zusatzfunktionen des Stellungsreglers ein:

- Sollwertaufbereitung
- Istwertaufbereitung
- Digitalsignalbearbeitung
- Dichtschließfunktion
- Grenzwerterkennung

| Parameter | Funktion | Parameterwerte (fett = Werkseinstellung) | Einheit |
|-----------------------|--|---|---------|
| 6.SDIR | Sollwerteinrichtung | | |
| | Steigend | riSE | |
| | Fallend | FALL | |
| 7.TSUP | Sollwertrampe AUF | Auto / 0 ... 400 | s |
| 8.TSDO | Sollwertrampe ZU | 0 ... 400 | s |
| 9.SFCT | Sollwertfunktion | | |
| | Linear | Lin | |
| | Gleichpro- zentig | 1 : 25 | 1 - 25 |
| | | 1 : 33 | 1 - 33 |
| | | 1 : 50 | 1 - 50 |
| | Invers gleich- prozentig | 25 : 1 | n1 - 25 |
| | | 33 : 1 | n1 - 33 |
| | | 50 : 1 | n1 - 50 |
| | Frei einstellbar | FrEE | |
| 10.SL0 ... 30.SL20 | Sollwertstützpunkt (Stützpunkte erscheinen nur bei Auswahl von 12.SFCT = „FrEE“) | | |
| 10.SL0 | bei 0 % | | |
| 11.SL1 | 5 % ... | 0.0 ... 100.0 | % |
| 29.SL19 | 95 % | | |
| 30.SL20 | 100 % | | |
| 31.DEBA | Totzone des Reglers | Auto / 0.1 ... 10.0 | % |
| 32.YA | Stellgrößenbegrenzung Anfang | 0.0 ... 100.0 | % |
| 33.YE | Stellgrößenbegrenzung Ende | 0.0 ... 100.0 | % |
| 34.YNRM | Stellgrößen-Normierung | | |
| | Auf mechanischem Weg | MPOS | |
| | Auf Durchfluss | FLOW | |
| 35.YDIR | Stellgrößenwirk Sinn für Anzeige und Stellungsrückmeldung | | |
| | Steigend | riSE | |
| | Fallend | FALL | |
| 36.YCLS | Stellgrößen-Dichtschließen | | |
| | Ohne | no | |
| | Nur oben | uP | |

| | | | |
|---------|-----------------------------------|--|---|
| | Nur unten | do | |
| | Oben und unten | uP do | |
| 37.YCDO | Wert für Dichtschließen unten | 0.0 ... 0.5 ... 100 | % |
| 38.YCUP | Wert für Dichtschließen oben | 0.0 ... 99.5 ... 100 | % |
| 39.BIN1 | Funktion des BE1 | Schließer (Aktion bei geschlossenem Schalter bzw. High-Pegel) | Öffner (Aktion bei geöffneten Schalter bzw. Low-Pegel) |
| | Ohne | OFF | |
| | Nur Meldung | on | -on |
| | Konfigurieren blockieren | bloc1 | |
| | Konfigurieren und Hand blockieren | bloc2 | |
| | Fahre Ventil in Stellung YE | uP | -uP |
| | Fahre Ventil in Stellung YA | doWn | -doWn |
| | Bewegung blockieren | StoP | -StoP |
| | Partial-Stroke-Test | PST | -PST |
| 40.BIN2 | Funktion des BE2 | Schließer (Aktion bei geschlossenem Schalter bzw. High-Pegel) | Öffner (Aktion bei geöffneten Schalter bzw. Low-Pegel) |
| | Ohne | OFF | |
| | Nur Meldung | on | -on |
| | Fahre Ventil in Stellung YE | uP | -uP |
| | Fahre Ventil in Stellung YA | doWn | -doWn |
| | Bewegung blockieren | StoP | -StoP |
| | Partial-Stroke-Test | PST | -PST |
| 41.AFCT | Alarmfunktion | Normal (High-Pegel ohne Störung) | Invertiert (Low-Pegel ohne Störung) |
| | ohne | OFF | |
| | A1 = Min, A2 = Max | | |
| | A1 = Min, A2 = Min | | |
| | A1 = Max, A2 = Max | | |
| 42.A1 | Ansprechschwelle Alarm 1 | 0.0 ... 10.0 ... 100 | % |
| 43.A2 | Ansprechschwelle Alarm 2 | 0.0 ... 90.0 ... 100 | % |

| | | | | |
|--|--|---|---|---|
| 44.  FCT | Funktion Störmeldeausgang („+“ bedeutet: Logische ODER-Verknüpfung) | Normal (High-Pegel ohne Störung) | Invertiert (Low-Pegel ohne Störung) | |
| | Störung |  |  | |
| | Störung + nicht Automatik |  |  | |
| | Störung + nicht Automatik + BE |  |  | |
| 45.  TIM | Überwachungszeit für das Setzen der Störmeldung „Regelabweichung“ | Auto / 0 ... 100 | | s |
| 46.  LIM | Ansprechschwelle der Störmeldung „Regelabweichung“ | Auto / 0 ... 100 | | % |
| 47.  STRK | Grenzwert für das Überwachen der Gesamthubzahl | 0 ... 1.00E9 | | |
| 48. PRST | Preset | | | |
| | Rücksetzen aller Parameter, die mit "Init", "PArA" und "diAg" rücksetzbar sind | ALL | | |
| | Rücksetzen der Initialisierungsparameter 1.YFCT bis 5.INITM. | Init | | |
| | Rücksetzen der Parameter 6.SCUR bis 49.LIM. | PArA | | |
| | Rücksetzen der Parameter A bis P der erweiterten Diagnosefunktion sowie von Parameter 52.XDIAG | diAg | | |
| 49. PNEUM | Fail in Place | | | |
| | Standard-Ventilblock | Std | | |
| | Fail in Place-Ventilblock | FIP | | |
| 50. XDIAG | Aktivierung der erweiterten Diagnose | | | |
| | Die Parameter A bis P werden nur angezeigt, wenn der Parameter mit On1, On2 oder On3 aktiviert wurde. Die Inhalte der Parameter A bis P werden ebenfalls nur angezeigt, wenn der entsprechende Parameter durch "On" aktiviert wurde. | | | |
| | Aus | OFF | | |
| | Einstufige Meldung | On1 | | |
| | Zweistufige Meldung | On2 | | |
| | Dreistufige Meldung | On3 | | |
| 51. FSTY | Sicherheitsstellung | | | |
| | Parametrierter Sicherheitssollwert | FSVL | | |
| | Letzter Sollwert | FSSP | | |
| | Öffne Abluftventil | FSAC | | |
| 52. FSTI | Überwachungszeit für das Setzen der Sicherheitsstellung | 0.0 ...100 | | s |

| | | | |
|---------|---------------------|-------------|---|
| 53.FSVL | Sicherheitssollwert | 0.0...100.0 | % |
| 54.STNR | Stationsnummer | 0...126 | |

11.3 Parameter 6 bis 47 für Foundation Fieldbus

Mit diesen Parametern stellen Sie folgende Zusatzfunktionen des Stellungsreglers ein:

- Sollwertaufbereitung
- Istwertaufbereitung
- Digitalsignalbearbeitung
- Dichtschließfunktion
- Grenzwerterkennung

| Parameter | Funktion | Parameterwerte (fett = Werkseinstellung) | Einheit |
|-----------------------|--|---|---------|
| 6.SDIR | Sollwerteinrichtung | | |
| | Steigend | riSE | |
| | Fallend | FALL | |
| 7.TSUP | Sollwertrampe AUF | Auto / 0 ... 400 | s |
| 8.TSDO | Sollwertrampe ZU | 0 ... 400 | s |
| 9.SFCT | Sollwertfunktion | | |
| | Linear | Lin | |
| | Gleichpro- zentig | 1 : 25 | 1 - 25 |
| | | 1 : 33 | 1 - 33 |
| | | 1 : 50 | 1 - 50 |
| | Invers gleich- prozentig | 25 : 1 | n1 - 25 |
| | | 33 : 1 | n1 - 33 |
| | | 50 : 1 | n1 - 50 |
| | Frei einstellbar | FrEE | |
| 10.SL0 ... 30.SL20 | Sollwertstützpunkt (Stützpunkte erscheinen nur bei Auswahl von 12.SFCT = „FrEE“) | | |
| 10.SL0 | bei 0 % | | |
| 11.SL1 | 5 % ... | 0.0 ... 100.0 | % |
| 29.SL19 | 95 % | | |
| 30.SL20 | 100 % | | |
| 31.DEBA | Totzone des Reglers | Auto / 0.1 ... 10.0 | % |
| 32.YA | Stellgrößenbegrenzung Anfang | 0.0 ... 100.0 | % |
| 33.YE | Stellgrößenbegrenzung Ende | 0.0 ... 100.0 | % |
| 34.YNRM | Stellgrößen-Normierung | | |
| | Auf mechanischem Weg | MPOS | |
| | Auf Durchfluss | FLOW | |
| 35.YDIR | Stellgrößenwertsinn für Anzeige und Stellungsrückmeldung | | |
| | Steigend | riSE | |
| | Fallend | FALL | |
| 36.YCDO | Wert für Dichtschließen un- ten | OFF /0.0...100.0 | % |

| | | | | |
|----------|--|--|---|---|
| 37.YCUP | Wert für Dichtschließen oben | OFF/0.0...100.0 | | % |
| 38.BIN1 | Funktion des BE1 | Schließer (Aktion bei geschlossenem Schalter bzw. High-Pegel) | Öffner (Aktion bei geöffneten Schalter bzw. Low-Pegel) | |
| | Ohne | OFF | | |
| | Nur Meldung | on | -on | |
| | Konfigurieren blockieren | bloc1 | | |
| | Konfigurieren und Hand blockieren | bloc2 | | |
| | Fahre Ventil in Stellung YE | uP | -uP | |
| | Fahre Ventil in Stellung YA | doWn | -doWn | |
| | Bewegung blockieren | StoP | -StoP | |
| 39.AFCT | Partial-Stroke-Test | PST | -PST | |
| | Alarmfunktion | Normal (High-Pegel ohne Störung) | Invertiert (Low-Pegel ohne Störung) | |
| | ohne | OFF | | |
| | A1 = Min, A2 = Max | | | |
| | A1 = Min, A2 = Min | | | |
| | A1 = Max, A2 = Max | | | |
| 40.A1 | Ansprechschwelle Alarm 1 | 0.0 ... 10.0 ... 100 | | % |
| 41.A2 | Ansprechschwelle Alarm 2 | 0.0 ... 90.0 ... 100 | | % |
| 42. FCT | Funktion Störmeldeausgang („+“ bedeutet: Logische ODER-Verknüpfung) | Normal (High-Pegel ohne Störung) | Invertiert (Low-Pegel ohne Störung) | |
| | Störung | | | |
| | Störung + nicht Automatik | | | |
| | Störung + nicht Automatik + BE | | | |
| 43. TIM | Überwachungszeit für das Setzen der Störmeldung „Regelabweichung“ | Auto / 0 ... 100 | | s |
| 44. LIM | Ansprechschwelle der Störmeldung „Regelabweichung“ | Auto / 0 ... 100 | | % |
| 45.PRST | Preset | | | |
| | Rücksetzen aller Parameter, ALL die mit "Init", "PArA" und "diAg" rücksetzbar sind | | | |







| | | | |
|----------|--|------|--|
| | Rücksetzen der Initialisierungsparameter 1.YFCT bis 5.INITM. | Init | |
| | Rücksetzen der Parameter 6.SCUR bis 49.LIM. | PArA | |
| | Rücksetzen der Parameter A bis P der erweiterten Diagnosefunktion sowie von Parameter 52.XDIAG | diAg | |
| 46.PNEUM | Fail in Place | | |
| | Standard-Ventilblock | Std | |
| | Fail in Place-Ventilblock | FIP | |
| 47.XDIAG | Aktivierung der erweiterten Diagnose Die Parameter A bis P werden nur angezeigt, wenn der Parameter mit On1, On2 oder On3 aktiviert wurde. Die Inhalte der Parameter A bis P werden ebenfalls nur angezeigt, wenn der entsprechende Parameter durch "On" aktiviert wurde. | | |
| | Aus | OFF | |
| | Einstufige Meldung | On1 | |
| | Zweistufige Meldung | On2 | |
| | Dreistufige Meldung | On3 | |

11.4 Parameter A bis P

Mit diesen Parametern stellen Sie die erweiterten Diagnosefunktionen des Stellungsreglers ein.

Die Parameter A bis P und deren Unterparameter werden nur angezeigt, wenn die erweiterte Diagnose durch Parameter "XDIAG" mit Parameterwert "On1", "On2" oder "On3" aktiviert wurde.

| Parameter | Funktion | Parameterwerte (fett = Werkseinstellung) | Einheit |
|---|---|---|---------|
| A.  PST | Partial-Stroke-Test mit den folgenden Parametern: | | |
| A1.STPOS | Startposition | 0.0 ... 100.0 | % |
| A2.STTOL | Starttoleranz | 0.1 ... 2.0 ... 10.0 | % |
| A3.STRKH | Hubhöhe | 0.1 ... 10.0 ... 100.0 | % |
| A4.STRKD | Hubrichtung | uP / do / uP do | |
| A5.RPMD | Rampenmodus | OFF / On | |
| A6.RPRT | Rampenrate | 0.1 ... 1.0 ... 100.0 | %/s |
| A7.FLBH | Verhalten nach fehlgeschlagenem PST | Auto / Hold / AirIn / AirOu | |
| A8.INTRV | Testintervall | OFF / 1 ... 365 | d |
| A9.PSTIN | Partial-Stroke-Test Referenzsprungzeit | NOINI / (C)### / Fdini / rREAL | s |
| AA.FACT1 | Faktor 1 | 0.1 ... 1.5 ... 100.0 | |
| Ab.FACT2 | Faktor 2 | 0.1 ... 3.0 ... 100.0 | |
| AC.FACT3 | Faktor 3 | 0.1 ... 5.0 ... 100.0 | |
| b.  DEVI | Allgemeine Armaturstörung mit den folgenden Parametern: | | |
| b1.TIM | Zeitkonstante | Auto / 1 ... 400 | s |
| b2.LIMIT | Grenzwert | 0.1 ... 1.0 ... 100.0 | % |
| b3.FACT1 | Faktor 1 | 0.1 ... 5.0 ... 100.0 | |
| b4.FACT2 | Faktor 2 | 0.1 ... 10.0 ... 100.0 | |
| b5.FACT3 | Faktor 3 | 0.1 ... 15.0 ... 100.0 | |
| C.  LEAK | Pneumatische Leckage mit den folgenden Parametern: | | |
| C1.LIMIT | Grenzwert | 0.1 ... 30.0 ... 100.0 | % |
| C2.FACT1 | Faktor 1 | 0.1 ... 1.0 ... 100.0 | |
| C3.FACT2 | Faktor 2 | 0.1 ... 1.5 ... 100.0 | |
| C4.FACT3 | Faktor 3 | 0.1 ... 2.0 ... 100.0 | |
| d.  STIC | Haftreibung (Stick-Slip-Effekt) mit den folgenden Parametern: | | |
| d1.LIMIT | Grenzwert | 0.1 ... 1.0 ... 100.0 | % |
| d2.FACT1 | Faktor 1 | 0.1 ... 2.0 ... 100.0 | |
| d3.FACT2 | Faktor 2 | 0.1 ... 5.0 ... 100.0 | |
| d4.FACT3 | Faktor 3 | 0.1 ... 10.0 ... 100.0 | |
| E.  DEBA | Totzonenüberwachung mit dem folgenden Parameter: | | |
| E1.LEVEL3 | Schwelle | 0.1 ... 2.0 ... 10.0 | % |
| F.  ZERO | Nullpunktverschiebung mit den folgenden Parametern: | | |
| F1.LEVEL1 | Schwelle 1 | 0.1 ... 1.0 ... 10.0 | % |
| F2.LEVEL2 | Schwelle 2 | 0.1 ... 2.0 ... 10.0 | % |

| | | | |
|---|---|------------------------------------|-------------|
| F3.LEVEL3 | Schwelle 3 | 0.1 ... 4.0 ... 10.0 | % |
| G.  PEN | Verschiebung des oberen Anschlags mit folgenden Parametern: | | |
| G1.LEVEL1 | Schwelle 1 | 0.1 ... 1.0 ... 10.0 | % |
| G2.LEVEL2 | Schwelle 2 | 0.1 ... 2.0 ... 10.0 | % |
| G3.LEVEL3 | Schwelle 3 | 0.1 ... 4.0 ... 10.0 | % |
| H.  TMIN | Überwachung der unteren Grenztemperatur mit folgenden Parametern: | | |
| H1.TUNIT | Temperatureinheit | °C °F | °C/°F |
| H2.LEVEL1 | Schwelle 1 | -40 ... -25 ... 90 | -40 ... 194 |
| H3.LEVEL2 | Schwelle 2 | -40 ... -30 ... 90 | -40 ... 194 |
| H4.LEVEL3 | Schwelle 3 | -40 ... 90 | -40 ... 194 |
| J.  TMAX | Überwachung der oberen Grenztemperatur mit folgenden Parametern: | | |
| J1.TUNIT | Temperatureinheit | °C °F | °C/°F |
| J2.LEVEL1 | Schwelle 1 | -40 ... 75 ... 90 | -40 ... 194 |
| J3.LEVEL2 | Schwelle 2 | -40 ... 80 ... 90 | -40 ... 194 |
| J4.LEVEL3 | Schwelle 3 | -40 ... 90 ... 194 | -40 ... 194 |
| L.  STRK | Überwachung des Wegeintegrals mit folgenden Parametern: | | |
| L1.LIMIT | Grenzwert für die Anzahl der Richtungswechsel | 1 ... 1E6 ... 1E8 | |
| L2.FACT1 | Faktor 1 | 0.1 ... 1.0 ... 40.0 | |
| L3.FACT2 | Faktor 2 | 0.1 ... 2.0 ... 40.0 | |
| L4.FACT3 | Faktor 3 | 0.1 ... 5.0 ... 40.0 | |
| O.  DCHG | Überwachung der Richtungswechsel mit den folgenden Parametern: | | |
| O1.LIMIT | Grenzwert für die Anzahl der Richtungswechsel | 1 ... 1E6 ... 1E8 | |
| O2.FACT1 | Faktor 1 | 0.1 ... 1.0 ... 40.0 | |
| O3.FACT2 | Faktor 2 | 0.1 ... 2.0 ... 40.0 | |
| O4.FACT3 | Faktor 3 | 0.1 ... 5.0 ... 40.0 | |
| P.  PAVG | Positionsmittelwert-Berechnung mit den folgenden Parametern: | | |
| P1.TBASE | Zeitbasis der Mittelwertbildung | 0.5h / 8h / 5d / 60d / 2.5y | |
| P2.STATE | Zustand der Positionsmittelwert-Berechnung | IdLE / rEF / ###.# / Strt | |
| P3.LEVEL1 | Schwelle 1 | 0.1 ... 2.0 ... 100.0 | % |
| P4.LEVEL2 | Schwelle 2 | 0.1 ... 5.0 ... 100.0 | % |
| P5.LEVEL3 | Schwelle 3 | 0.1 ... 10.0 ... 100.0 | % |

12 Instandhaltung und Wartung

Grundlegende Sicherheitshinweise



WARNUNG

Unzulässige Reparatur des Geräts

Reparaturarbeiten dürfen nur durch autorisiertes Personal durchgeführt werden.



WARNUNG

Unzulässiges Zubehör und unzulässige Ersatzteile

Explosionsgefahr in explosionsgefährdeten Bereichen oder Geräteschaden.

- ▶ Verwenden Sie ausschließlich Originalzubehör bzw. Originalersatzteile.
- ▶ Beachten Sie alle relevanten Einbau- und Sicherheitshinweise, die in den Anleitungen zum Gerät, zum Zubehör und zu Ersatzteilen beschrieben sind.



WARNUNG

Unsachgemäßer Anschluss nach Wartung

Explosionsgefahr in explosionsgefährdeten Bereichen oder Geräteschaden

- ▶ Schließen Sie das Gerät nach der Wartung richtig an.
- ▶ Verschließen Sie das Gerät nach der Wartung.

VORSICHT

Eindringen von Feuchtigkeit in das Geräteinnere

Geräteschaden

- Achten Sie darauf, dass während Reinigungs- und Wartungsarbeiten keine Feuchtigkeit in das Geräteinnere gelangt.



VORSICHT

Tastensperre aufheben

Unsachgemäße Änderungen der Parameter können die Prozesssicherheit beeinflussen.

- ▶ Stellen Sie sicher, dass bei Geräten für sicherheitstechnische Anwendungen nur autorisiertes Personal die Tastensperre aufhebt.

**⚠️ WARNUNG****Elektrostatische Aufladung**

Explosionsgefahr in explosionsgefährdeten Bereichen durch elektrostatische Aufladungen, die z. B. beim Reinigen von Gehäusen mit einem trockenen Tuch auftreten.

- ▶ Verhindern Sie im explosionsgefährdeten Bereich elektrostatische Aufladungen.

**⚠️ WARNUNG****Offenes Gehäuse**

Explosionsgefahr in explosionsgefährdeten Bereichen durch heiße Bauteile und/oder aufgeladene Kondensatoren im Inneren des Gerätes.

- ▶ Um das Gerät im explosionsgefährdeten Bereich zu öffnen, schalten Sie vorher das Gerät spannungsfrei.

⇒ **Ausnahme:** Geräte der Zündschutzart Eigensicherheit "Ex i" dürfen auch unter Spannung in explosionsgefährdeten Bereich geöffnet werden.

**⚠️ WARNUNG****Staubschichten über 5 mm**

Explosionsgefahr in explosionsgefährdeten Bereichen. Das Gerät kann infolge von Staubablagerung überhitzen.

- ▶ Entfernen Sie Staubablagerungen über 5 mm.

Der Stellungsregler ist weitestgehend wartungsfrei. Zum Schutz gegen grobe Schmutzpartikel ist der Stellungsregler in den pneumatischen Anschlüssen mit Sieben ausgestattet. In der Zuluft vorhandener Schmutz kann die Siebe zusetzen und dann die Funktion des Stellungsreglers beeinträchtigen (erhöhte Stellzeit). In diesem Fall können die Siebe wie folgt gereinigt werden:

1. Pneumatische Hilfsenergie abschalten und Rohrleitungen entfernen.
2. Metallsiebe vorsichtig aus den Bohrungen entfernen und (z.B. mit Druckluft) reinigen.
3. Siebe einsetzen.
4. Rohrleitungen wieder anschließen und pneumatische Hilfsenergie zuführen.

13 Technische Daten

Allgemeine Daten Grundgerät

| | |
|------------------|---|
| Schutzart | IP66 nach EN60529 |
| Klimaklasse | nach IEC 721 |
| Lagerung | 1K5 aber -40 °C ... +80 °C ¹⁾ |
| Transport | 2K4 aber -40 °C ... +80 °C ¹⁾ |
| Betrieb | 4K3 ⁴⁾ aber -30 °C ³⁾ ... +80 °C ²⁾ (Standard + FIP) |
| | 4K3 ⁴⁾ aber -40 °C ³⁾ ... +80 °C ²⁾ (LT) |
| Rüttelfestigkeit | 10 g bis 100 Hz empfohlener Dauereinsatzbereich der gesamten Armatur $\leq 30 \text{ m/s}^2$ |
| CE-Zeichen | Die zutreffenden Richtlinien und angewandten Normen mit deren Ausgabeständen finden Sie in der Konformitätserklärung. |
| Einbaulage | beliebig, in nasser Umgebung pneumatische Anschlüsse und Abluftöffnung nicht nach oben |
| Anschlüsse | |
| elektrisch | Schraubklemmen 2,5 AWG28-12 Kabeldurchführung M 20x1,5 oder Kabeldurchführung $\frac{1}{2}$ –14 NPT |
| pneumatisch | Innengewinde G $\frac{1}{4}$ DIN 45141 oder Innengewinde $\frac{1}{4}$ –18 NPT |

1) Bei Inbetriebnahme ist bei $\leq 0^\circ\text{C}$ auf ausreichend lange Spülung des Stellungsreglers mit trockener Instrumentenluft zu achten.

2) Bei explosionsgeschützten Geräten siehe elektrische Daten.

3) Ab -10°C eingeschränkte Anzeigewiederholrate der LCD-Anzeige.

4) ohne Spülluft 3K3

Pneumatische Daten Grundgerät

| | |
|-----------------------|--|
| Hilfsenergie (Zuluft) | |
| Medium | Instrumentenluft nach DIN ISO 8573-1, Klasse 2 |
| Druck | 1,4...7 bar (Standard) / 3...7 bar (FIP) |

Elektrische Daten Grundgerät

| | Typ 827A.E | Typ 827A.X |
|----------------------------------|--|--|
| Ex Kennzeichnung | - | TÜV 12 ATEX 085253 X IECEX TUN 21.0016X |
| Zündschutzart Eigensicherheit | - | II 2 G Ex ia IIC T6...T4 Gb II 3 G Ex ic IIC T6...T4 Gc |
| Umgebungstemperatur | - 30 ... + 80 °C -40 ... + 80 °C (LT) | T4 -30 ...+80 °C (Standard + FIP) T6 -30 ...+50 °C (Standard + FIP) T4 -40 ...+80 °C (LT) T6 -40 ...+50 °C (LT) |
| Hilfsenergie | busgespeist | busgespeist |
| Busspannung | DC 9 ... 32 V | DC 9 ... 24 V |

| | | |
|-----------------------------|--|---|
| Stromaufnahme | 10,5 mA ± 10 % | 10,5 mA ± 10 % |
| Fehlerstrom | 0 | 0 |
| Zum Anschluss an | - | Stromkreise mit zertifiziertem FIS-CO-Speisegerät mit max. U _i = 17,5 V I _i = 380 mA P _i = 5,32 W |
| | - | Stromkreise mit zertifizierter Barriere mit max. U _i = 24 V I _i = 250 mA P _i = 1,2 W |
| Innere Kapazität | - | vernachlässigbar klein |
| Innere Induktivität | - | 8 µH |
| Sicherheitsabschaltung | | |
| Eingangswiderstand | > 20 kΩ | > 20 kΩ |
| Signalzustand 0 aktiv | DC 0 ... 4,5 V | DC 0 ... 4,5 V |
| Signalzustand 1 nicht aktiv | DC 13 ... 30 V | DC 13 ... 30 V |
| Zum Anschluss an | - | zertifizierte eigensichere Stromkreise mit max. U _i = 30 V I _i = 100 mA P _i = 1 W |
| Innere Kapazität | - | vernachlässigbar klein |
| Innere Induktivität | - | vernachlässigbar klein |
| Binäreingang BE1 | verwendbar für potentialfreien Kontakt, max. Kontaktbelastung ≤ 5 µA bei 3 V | |
| Galvanische Trennung | Busanschluss und Sicherheitsabschaltung galvanisch getrennt, Busanschluss und BE1 galvanisch verbunden | Busanschluss und Sicherheitsabschaltung galvanisch getrennt, Busanschluss und BE1 galvanisch verbunden |

Kommunikation

| | | |
|--------------------------------|--|--|
| PROFIBUS PA | | |
| Kommunikation | Layer 1 + 2 nach PROFIBUS PA, Übertragungstechnik nach IEC 1158-2 Slave-Funktion Layer 7 (Protokollschicht) nach PROFIBUS DP Norm EN 50170 mit erweiterter PROFIBUS-Funktionalität (alle Daten azyklisch, Stellwert, Rückmeldungen und Status zyklisch) | |
| C2-Verbindungen | Es werden 4 Verbindungen zum Master Klasse 2 unterstützt, automatischer Verbindungsabbau 60s nach Kommunikationsunterbrechung | |
| Geräteprofil | PROFIBUS PA Profil B, Version 3.02, über 150 Objekte | |
| Antwortzeit auf Mastertelegamm | typisch 10 ms | |
| Geräteadresse | 126 (im Auslieferungszustand) | |

| | |
|----------------------------------|--|
| PC-Parametrier-Software | SIMATIC PDM; unterstützt alle Geräteobjekte. Die Software ist nicht im Lieferumfang enthalten. |
| Foundation Fieldbus | |
| Kommunikationsgruppe und -klasse | Gemäß technischer Spezifikation der Fieldbus Foundation für H1-Kommunikation |
| Funktionsblöcke | Gruppe 3, Klasse 31PS (Publisher Subscriber) 1 Resource Block (RB2) 1 Analog Output Function Block (AO) 1 PID Function Block (PID) 1 Transducer Block (Standard Advanced Positioner Valve) |
| Ausführungszeiten der Blöcke | AO: 60 ms PID: 80 ms |
| Physical Layer Profil | 123, 511 |
| FF-Registrierung | Getestet mit ITK 5.0 |
| Geräteadresse | 22 (im Auslieferungszustand) |

Elektrische Daten Optionen

| | |
|---------------------|------------------------------|
| Zündschutzart | wie Grundgerät ¹⁾ |
| Umgebungstemperatur | wie Grundgerät ¹⁾ |

¹⁾ Bei Verwendung der Optionen in der gleichen Zündschutzart wie Grundgerät, siehe auch elektrische Daten Grundgerät.

| Analog Output Module | Typ 827A.E | Typ 827A.X |
|---|---|--|
| Nennsignalbereich I _Y | 4 ... 20 mA kurzschlussfest | |
| Aussteuerbereich | 3,6 ... 20,5 mA | |
| Hilfsspannung U _H | DC 12 ... 35 V | DC 12 ... 30 V |
| externe Bürde R _B | R _B [kΩ] ≤ (U _H [V] - 12 V) / J _Y [mA] | |
| Übertragungsfehler | ≤ 0,3 % | |
| Temperatureinfluss | ≤ 0,1 % / 10 K | |
| Auflösung | ≤ 0,1 % | |
| Restwelligkeit | ≤ 1 % | |
| innere Kapazität C _i | - | 2 nF |
| innere Induktivität L _i | - | vernachlässigbar klein |
| zum Anschluss an Stromkreise mit folgenden Höchstwerten | - | U _i = DC 30 V I _i = 100 mA P _i = 1 W |
| Galvanische Trennung | zum Grundgerät | I _Y (Kl. 61/62) und das Grundgerät sind einzelne eigensichere Stromkreise |
| Prüfspannung | DC 840 V, 1 s | |
| | | |
| Binär Modul (DIO) gekennzeichnet durch 5=B | Typ 827A.E | Typ 827A.X |

| | | |
|---|--|--|
| Digitalausgänge A1,A2,I₁ | | |
| Signalzustand High (nicht angesprochen) | leitend $R = 1 \text{ k}\Omega^{+3\% / -1\%}$ | $\geq 2,1 \text{ mA}^{2)}$ |
| Signalzustand Low (angesprochen) ³⁾ | gesperrt $I_R < 60 \text{ mA}$ | $\leq 1,2 \text{ mA}^{2)}$ |
| innere Kapazität C_i | - | 5,2 nF |
| innere Induktivität L_i | - | vernachlässigbar klein |
| Hilfsspannung U_H | $\leq \text{DC } 35 \text{ V}$ | - |
| zum Anschluss an Stromkreise mit fol- genden Höchstwerten | - | $U_i = \text{DC } 15 \text{ V}$ $I_i = 25 \text{ mA}$ $P_i = 64 \text{ mW}$ |
| Digitaleingang BE2 | | |
| Klemme 21/22 (galva- nisch mit Grundgerät verbunden) | verwendbar für potentialfreien Kontakt max. Kontaktbelastung $\leq 5 \text{ }\mu\text{A}$ bei 3 V | |
| Klemme 11/12 (galva- nisch getrennt) | | |
| Signalzustand 0 | $\leq \text{DC } 4,5 \text{ V}$ oder offen | |
| Signalzustand 1 | $\geq \text{DC } 13 \text{ V}$ | |
| Eingangswiderstand | $\geq 25 \text{ k}\Omega$ | |
| statische Zerstörgren- ze | $\pm 35 \text{ V}$ | - |
| innere Kapazität C_i | - | vernachlässigbar klein |
| innere Induktivität L_i | - | vernachlässigbar klein |
| zum Anschluss an Stromkreise mit fol- genden Höchstwerten | - | $U_i = \text{DC } 25,2 \text{ V}$ |
| Galvanische Tren- nung | A1, A2, I ₁ , BE2 (Kl. 11/12) unterein- ander und zum Grundgerät | A1, A2, I ₁ , BE2 (Kl. 11/12) und das Grundgerät sind einzelne eigensi- chere Stromkreise |
| Prüfspannung | DC 840 V, 1 s | |

2) Schaltschwellen bei Versorgung nach DIN EN 60947-5-6 (alt DIN 19234): $U_H = 8,2 \text{ V}$; $R_i = 1 \text{ k}\Omega$.

3) Low ist auch der Zustand, wenn das Grundgerät gestört oder ohne elektrische Hilfsenergie ist.

| | | |
|---|---|----------------------------|
| Digital I/O Modul (DIO-2) gekennzeichnet durch 5=D | Typ 827A.E | Typ 827A.X |
| Digitalausgänge A1,A2,I₁ | | |
| Signalzustand High (nicht angesprochen) | leitend $R = 1 \text{ k}\Omega^{+3\% / -1\%}$ | $\geq 2,1 \text{ mA}^{2)}$ |
| Signalzustand Low (angesprochen) ³⁾ | gesperrt $I_R < 60 \text{ mA}$ | $\leq 1,2 \text{ mA}^{2)}$ |
| innere Kapazität C_i | - | 5,2 nF |
| innere Induktivität L_i | - | vernachlässigbar klein |
| Hilfsspannung U_H | $\leq \text{DC } 35 \text{ V}$ | - |

| | | |
|---|--|---|
| zum Anschluss an Stromkreise mit folgenden Höchstwerten | - | $U_i = \text{DC } 17,5 \text{ V}$ $I_i = 100 \text{ mA}$ $P_i = 250 \text{ mW}$ |
| Digitaleingang BE2 | | |
| Klemme 21/22 (galvanisch mit Grundgerät verbunden) | verwendbar für potentialfreien Kontakt max. Kontaktbelastung $\leq 5 \mu\text{A}$ bei 3 V | |
| Klemme 11/12 (galvanisch getrennt) | | |
| Signalzustand 0 | $\leq \text{DC } 4,5 \text{ V}$ oder offen | |
| Signalzustand 1 | $\geq \text{DC } 13 \text{ V}$ | |
| Eingangswiderstand | $\geq 25 \text{ k}\Omega$ | |
| statische Zerstörgrenze | $\pm 35 \text{ V}$ | - |
| innere Kapazität C_i | - | vernachlässigbar klein |
| innere Induktivität L_i | - | vernachlässigbar klein |
| zum Anschluss an Stromkreise mit folgenden Höchstwerten | - | $U_i = \text{DC } 32 \text{ V}$ |
| Galvanische Trennung | A1, A2, I_1 , BE2 (Kl. 11/12) untereinander und zum Grundgerät | A1, A2, I_1 , BE2 (Kl. 11/12) und das Grundgerät sind einzelne eigensichere Stromkreise |
| Prüfspannung | DC 840 V, 1 s | |

2) Schaltschwellen bei Versorgung nach DIN EN 60947-5-6 (alt DIN 19234): $U_H = 8,2 \text{ V}$; $R_i = 1 \text{ k}\Omega$.

3) Low ist auch der Zustand, wenn das Grundgerät gestört oder ohne elektrische Hilfsenergie ist.

| Schlitzinitiatoren Modul (ILS) gekennzeichnet durch 5=S | Typ 827A.E | Typ 827A.X |
|---|--|---|
| Digitalausgänge A1, A2 | | |
| Schlitzinitiatoren | Typ SJ2-SN oder N7S20A, 2 Leiter-Anschluss, Funktion Öffner (NC) | |
| Anschluss | an Schaltverstärker DIN EN 60947-5-6 (alt DIN 19234) | |
| innere Kapazität C_i | - | 36 nF |
| innere Induktivität L_i | - | 100 μH |
| zum Anschluss an Stromkreise mit folgenden Höchstwerten | $U_{\text{Nenn}} = 8 \text{ V}$ | $U_i = \text{DC } 15 \text{ V}$ $I_i = 25 \text{ mA}$ $P_i = 64 \text{ mW}$ |
| Digitalausgang I_1 | | |
| Signalzustand High (nicht angesprochen) | $R = 1,1 \text{ k}\Omega$ | $\geq 2,1 \text{ mA}^{1)}$ |
| Signalzustand Low (angesprochen) ²⁾ | $R = 10 \text{ k}\Omega$ | $\leq 1,2 \text{ mA}^{1)}$ |
| innere Kapazität C_i | - | 5,2 nF |
| innere Induktivität L_i | - | vernachlässigbar klein |
| Hilfsspannung U_H | $\leq \text{DC } 35 \text{ V}$ | - |

| | | |
|---|---|---|
| zum Anschluss an Stromkreise mit folgenden Höchstwerten | - | $U_i = \text{DC } 15 \text{ V}$ $I_i = 25 \text{ mA}$ $P_i = 64 \text{ mW}$ |
| Galvanische Trennung | A1, A2, L untereinander und zum Grundgerät | A1, A2, L und das Grundgerät sind einzelne eigensichere Stromkreise |
| Prüfspannung | DC 840 V, 1 s | |

1) Schaltschwellen bei Versorgung nach DIN EN 60947-5-6 (alt DIN 19234): $U_H = 8,2 \text{ V}$; $R_i = 1 \text{ k}\Omega$.

2) Low ist auch der Zustand, wenn das Grundgerät gestört oder ohne elektrische Hilfsenergie ist.

| Inductive Limit Switch Module (ILS-2) gekennzeichnet durch 5=I | Typ 827A.E | Typ 827A.X |
|--|--|---|
| Digitalausgänge A1, A2 | | |
| Schlitzinitiatoren | Typ SJ2-SN oder N7S20A, 2 Leiter-Anschluss, Funktion Öffner (NC) | |
| Anschluss | an Schaltverstärker DIN EN 60947-5-6 (alt DIN 19234) | |
| innere Kapazität C_i | - | 36 nF |
| innere Induktivität L_i | - | 100 μH |
| zum Anschluss an Stromkreise mit folgenden Höchstwerten | $U_{\text{Nenn}} = 8 \text{ V}$ | $U_i = \text{DC } 16 \text{ V}$ $I_i = 25 \text{ mA}$ $P_i = 64 \text{ mW}$ |
| Digitalausgang L | | |
| Signalzustand High (nicht angesprochen) | $R = 1,1 \text{ k}\Omega$ | $\geq 2,1 \text{ mA}^{1)}$ |
| Signalzustand Low (angesprochen) ²⁾ | $R = 10 \text{ k}\Omega$ | $\leq 1,2 \text{ mA}^{1)}$ |
| innere Kapazität C_i | - | 5,2 nF |
| innere Induktivität L_i | - | vernachlässigbar klein |
| Hilfsspannung U_H | $\leq \text{DC } 35 \text{ V}$ | - |
| zum Anschluss an Stromkreise mit folgenden Höchstwerten | - | $U_i = \text{DC } 17,5 \text{ V}$ $I_i = 100 \text{ mA}$ $P_i = 250 \text{ mW}$ |
| Galvanische Trennung | A1, A2, L untereinander und zum Grundgerät | A1, A2, L und das Grundgerät sind einzelne eigensichere Stromkreise |
| Prüfspannung | DC 840 V, 1 s | |

1) Schaltschwellen bei Versorgung nach DIN EN 60947-5-6 (alt DIN 19234): $U_H = 8,2 \text{ V}$; $R_i = 1 \text{ k}\Omega$.

2) Low ist auch der Zustand, wenn das Grundgerät gestört oder ohne elektrische Hilfsenergie ist.

| Kontakt Modul (MLS) gekennzeichnet durch 5=K | Typ 827A.E | Typ 827A.X |
|--|----------------------------|------------|
| Digitalausgänge A1, A2 | | |
| Grenzwertgeber | mechanische Schaltkontakte | |
| max. Schaltspannung | DC 30 V | DC 30 V |
| max. Schaltstrom | 4 A | - |

| | | |
|---|--|---|
| innere Kapazität C_i | - | vernachlässigbar klein |
| innere Induktivität L_i | - | vernachlässigbar klein |
| zum Anschluss an Stromkreise mit folgenden Höchstwerten | - | $U_i = DC\ 30\ V$ $I_i = 100\ mA$ $P_i = 750\ mW$ |
| Digitalausgang I_i | | |
| Signalzustand High (nicht angesprochen) | $R = 1,1\ k\Omega$ | $\geq 2,1\ mA\ ^{1)}$ |
| Signalzustand Low (angesprochen) ²⁾ | $R = 10\ k\Omega$ | $\leq 1,2\ mA\ ^{1)}$ |
| innere Kapazität C_i | - | 5,2 nF |
| innere Induktivität L_i | - | vernachlässigbar klein |
| Hilfsspannung U_H | $\leq DC\ 35\ V$ | - |
| zum Anschluss an Stromkreise mit folgenden Höchstwerten | - | $U_i = DC\ 15\ V$ $I_i = 25\ mA$ $P_i = 64\ mW$ |
| Galvanische Trennung | A1, A2, I_i untereinander und zum Grundgerät | A1, A2, I_i und das Grundgerät sind einzelne eigensichere Stromkreise |
| Prüfspannung | 840 V, 1s | |

1) Schaltschwellen bei Versorgung nach DIN EN 60947-5-6 (alt DIN 19234): $U_H = 8,2\ V$; $R_i = 1\ k\Omega$

2) Low ist auch der Zustand, wenn das Grundgerät gestört oder ohne elektrische Hilfsenergie ist.

| Mechanic Limit Switch Module (MLS-2) gekennzeichnet durch 5=M | Typ 827A.E | Typ 827A.X |
|---|----------------------------|---|
| Digitalausgänge A1, A2 | | |
| Grenzwertgeber | mechanische Schaltkontakte | |
| max. Schaltspannung | DC 30 V | DC 30 V |
| max. Schaltstrom | 4 A | - |
| innere Kapazität C_i | - | vernachlässigbar klein |
| innere Induktivität L_i | - | vernachlässigbar klein |
| zum Anschluss an Stromkreise mit folgenden Höchstwerten | - | $U_i = DC\ 30\ V$ $I_i = 100\ mA$ $P_i = 750\ mW$ |
| Digitalausgang I_i | | |
| Signalzustand High (nicht angesprochen) | $R = 1,1\ k\Omega$ | $\geq 2,1\ mA\ ^{1)}$ |
| Signalzustand Low (angesprochen) ²⁾ | $R = 10\ k\Omega$ | $\leq 1,2\ mA\ ^{1)}$ |
| innere Kapazität C_i | - | 5,2 nF |
| innere Induktivität L_i | - | vernachlässigbar klein |
| Hilfsspannung U_H | $\leq DC\ 35\ V$ | - |

| | | |
|---|--|---|
| zum Anschluss an Stromkreise mit folgenden Höchstwerten | - | $U_i = \text{DC } 17,5 \text{ V}$ $I_i = 100 \text{ mA}$ $P_i = 250 \text{ mW}$ |
| Galvanische Trennung | A1, A2, \bar{L} untereinander und zum Grundgerät | A1, A2, \bar{L} und das Grundgerät sind einzelne eigensichere Stromkreise |
| Prüfspannung | 840 V, 1s | |

1) Schaltschwellen bei Versorgung nach DIN EN 60947-5-6 (alt DIN 19234): $U_H = 8,2 \text{ V}$; $R_i = 1 \text{ k}\Omega$

2) Low ist auch der Zustand, wenn das Grundgerät gestört oder ohne elektrische Hilfsenergie ist.

| Analog Input Module (AIM) | Typ 827A.E | Typ 827A.X |
|---|--------------------------|---|
| Widerstand des externen Potentiometers | 10 k Ω | |
| zum Anschluss an Stromkreise mit folgenden Höchstwerten | - | $U_0 = \text{DC } 5 \text{ V}$ $I_0 = 100 \text{ mA}$ $P_0 = 33 \text{ mW}$ |
| äußere Kapazität C_0 | - | 1 μF |
| äußere Induktivität L_0 | - | 1 mH |
| Galvanische Trennung | mit Grundgerät verbunden | |

14 Störungsbeseitigung

Diagnosewegweiser

| | siehe Tabelle | | | |
|--|---------------|---|---|---|
| In welcher Betriebsart tritt der Fehler auf? | | | | |
| ▪ Initialisierung | 1 | | | |
| ▪ Handbetrieb und Automatikbetrieb | 2 | 3 | 4 | 5 |
| In welchem Umfeld und unter welchen Randbedingungen tritt der Fehler auf? | | | | |
| ▪ nasse Umgebung (z.B. starker Regen oder ständige Betauung) | 2 | | | |
| ▪ vibrierende (schwingende) Armaturen | 2 | 5 | | |
| ▪ Stoß- oder Schockbeanspruchung (z.B. Dampfschläge oder losbrechende Klappen) | 5 | | | |
| ▪ feuchte (nasse) Druckluft | 2 | | | |
| ▪ schmutzige (mit Feststoffpartikeln verunreinigte) Druckluft | 2 | 3 | | |
| Wann tritt der Fehler auf? | | | | |
| ▪ ständig (reproduzierbar) | 1 | 2 | 3 | 4 |
| ▪ sporadisch (nicht reproduzierbar) | 5 | | | |
| ▪ meist nach einer gewissen Betriebsdauer | 2 | 3 | 5 | |

Tabelle 1

| Fehlerbild (Symptomatik) | mögliche Ursache(n) | Abhilfemaßnahmen |
|---|---|--|
| Stellungsregler bleibt im "RUN 1" stehen. | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Initialisierung aus Endlage gestartet und ▪ Reaktionszeit von max. 1 min. nicht abgewartet. ▪ Netzdruck nicht angeschlossen oder zu gering. | <ul style="list-style-type: none"> ▪ bis zu 1 min. Wartezeit erforderlich ▪ Initialisierung nicht aus Endlage starten ▪ Netzdruck sicherstellen |
| Stellungsregler bleibt im "RUN 2" stehen. | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Getriebeübersetzungsschalter und Parameter 2 "YAGL" sowie realer Hub stimmen nicht überein. ▪ Hub auf Hebel falsch eingestellt. ▪ Piezoventil(e) schaltet(n) nicht (siehe Tabelle 2). | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Einstellungen überprüfen: Getriebeübersetzungsschalter sowie Parameter 2 ▪ Hubeinstellung auf Hebel überprüfen ▪ siehe Tabelle 2 |
| Stellungsregler bleibt im "RUN 3" stehen. | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Antriebstellzeit zu groß | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Drossel ganz öffnen und/oder Druck P_Z auf höchstzulässigen Wert setzen. ▪ evtl. Booster verwenden |
| Stellungsregler bleibt im "RUN 5" stehen, kommt nicht bis „FINISH“ (Wartezeit > 5 min). | <ul style="list-style-type: none"> ▪ "Lose" (Spiel) im System Stellungsregler - Antrieb - Armatur | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Schwenkantrieb: Festen Sitz der Madenschraube am Kuppelungsrad überprüfen ▪ Schubantrieb: Festen Sitz von Hebel auf Stellungsreglerwelle überprüfen |

- sonstiges Spiel zwischen Antrieb und Armatur beseitigen.

Tabelle 2



| Fehlerbild (Symptomatik) | mögliche Ursache(n) | Abhilfemaßnahmen |
|--|--|--|
| <ul style="list-style-type: none"> ▪ Im Display blinkt "CPU test" (ca. alle 2 s) ▪ Piezoventil(e) schaltet(n) nicht. | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Wasser im Ventilblock (durch nasse Druckluft) | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Im Frühstadium ist Fehler durch anschließenden Betrieb mit trockener Luft (gegebenenfalls im Temperaturschrank bei 50 bis 70°C) behebbar. ▪ sonst Reparatur |
| <ul style="list-style-type: none"> ▪ Antrieb lässt sich im Hand- und Automatikbetrieb nicht oder nur in einer Richtung bewegen. | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Feuchtigkeit im Ventilblock | |
| <ul style="list-style-type: none"> ▪ Piezoventil(e) schaltet(n) nicht (auch kein leises "klicken" hörbar, wenn im Handbetrieb auf  oder -Taste gedrückt wird) | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Schraube zwischen Grundelektronik und Ventilblock nicht fest angezogen | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Schrauben festziehen |
| | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Schmutz (Späne, Partikel) im Ventilblock | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Reparatur oder Neugerät |
| | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Ablagerungen auf Kontakt(en) zwischen Elektronikplatte und Ventilblock, kann durch Abrieb bei Dauerbeanspruchung durch starke Vibrationen entstehen. | <ul style="list-style-type: none"> ▪ alle Kontaktflächen mit Spiritus reinigen; Ventilblockkontaktfedern evtl. etwas nachbiegen |

Tabelle 3



| Fehlerbild (Symptomatik) | mögliche Ursache(n) | Abhilfemaßnahmen |
|---|--|--|
| <ul style="list-style-type: none"> ▪ Antrieb bewegt sich nicht | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Druckluft < 1,4 bar | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Zuluftdruck auf > 1,4 bar einstellen. |
| <ul style="list-style-type: none"> ▪ Piezoventil(e) schaltet(n) nicht (allerdings leises "klicken" hörbar, wenn im Handbetrieb auf - oder -Taste gedrückt wird). | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Drosseln zuge dreht (Schraube(n) am rechten Anschlag) ▪ Schmutz im Ventilblock | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Drosseln durch Linksdrehen öffnen ▪ Reparatur oder Neugerät |
| <ul style="list-style-type: none"> ▪ Im stationären Automatikbetrieb (konstanter Sollwert) und im Handbetrieb schaltet ein Piezoventil ständig. | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Pneumatische Leckage im System Stellungsregler – Antrieb, Leckagetest in "RUN 3" (Initialisierung) starten | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Leckage im Antrieb und/oder Zuleitung beheben ▪ bei intaktem Antrieb und dichter Zuleitung: Reparatur oder Neugerät |
| | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Schmutz im Ventilblock (s. o.) | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Reparatur oder Neugerät |

Tabelle 4

| Fehlerbild (Symptomatik) | mögliche Ursache(n) | Abhilfemaßnahmen |
|---|--|---|
| <ul style="list-style-type: none"> ▪ Im stationären Automatikbetrieb (konstanter Sollwert) und im Handbetrieb schalten beide Piezoventi- | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Haftreibung der Stopfbuchse von Armatur bzw. Antrieb zu groß | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Haftreibung reduzieren oder Totzone (Parameter DEBA) soweit erhöhen, bis Pendelbewegung stoppt. |

| | | |
|--|---|---|
| le ständig abwechselnd, Antrieb pendelt um einen Mittelwert. | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Lose (Spiel) im System ▪ Stellungsregler - Antrieb - Armatur | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Schwenkantrieb: Festen Sitz der Madenschraube am Kuppelungsrad überprüfen ▪ Schubantrieb: Festen Sitz von Hebel auf Stellungsreglerwelle überprüfen. ▪ sonstiges Spiel zwischen Antrieb und Armatur beseitigen. |
| | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Antrieb zu schnell | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Stellzeiten mittels Drosselschrauben vergrößern. ▪ Wenn schnelle Stellzeit erforderlich, Totzone (Parameter DEBA) so weit erhöhen, bis Pendelbewegung stoppt. |
| <ul style="list-style-type: none"> ▪ Stellungsregler fährt Armatur nicht bis zum Anschlag (bei ▪ 100 % Eingangssignal) | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Versorgungsdruck zu gering | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Versorgungsdruck erhöhen |
| | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Bürdenspannung des speisenden Reglers oder Systemausgangs ist zu niedrig. | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Bürdenwandler zwischenschalten ▪ 3/4-Leiterbetrieb wählen |

Tabelle 5

| Fehlerbild (Symptomatik) | mögliche Ursache(n) | Abhilfemaßnahmen |
|---|---|--|
| <ul style="list-style-type: none"> ▪ Nullpunkt verstellt sich sporadisch (> 3 %). | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Durch Stoß- oder Schockbeanspruchung entstehen so hohe Beschleunigungen, dass Rutschkupplung verstellt wird (z.B. bei "Dampfschlägen" in Dampfleitungen). | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Ursachen für Schockbeanspruchung abstellen. ▪ Stellungsregler neu initialisieren, Rutschkupplung und Getriebeübersetzungsschalter arretieren (siehe Kapitel 10.1.1 und 7.5.1) |
| <ul style="list-style-type: none"> ▪ Gerätefunktion fällt total aus, auch keine Anzeige im Display | <ul style="list-style-type: none"> ▪ elektrische Hilfsenergie nicht ausreichend (< 3,6 mA) | <ul style="list-style-type: none"> ▪ elektrische Hilfsenergie überprüfen. |
| | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Bei sehr hoher Dauerbeanspruchung durch Vibrationen (Schwingungen): | |
| | <ul style="list-style-type: none"> ▪ können sich Schrauben der elektrischen Anschlussklemmen lösen ▪ können elektrische Anschlussklemmen und/oder elektronische Bauelemente losgerüttelt werden | <ul style="list-style-type: none"> ▪ Schrauben festziehen und mit Siegelack sichern ▪ Reparatur ▪ zur Vorbeugung: Stellungsregler auf Schwingmetalle montieren |



15 Entsorgung und Recycling

WARNUNG

Gesundheitsgefährdende Betriebsmedien und Hilfsstoffe

Gefährdung für Personen und Umwelt!

- ▶ Geeignete Schutzausrüstung tragen
- ▶ Soweit zutreffend, Spülmedium oder Restmedium auffangen und entsorgen. Besonderes Augenmerk ist auf die Toträume (Druckausgleich, Faltenbalgen etc.) zu richten
- ▶ Gesetzliche Bestimmungen zur Entsorgung von gesundheitsgefährdenden Medien beachten

ARCA Produkte sind modular aufgebaut und können, in folgende Komponenten, stofflich getrennt und sortiert werden.

- Elektronikbauteile
- Metalle
- Kunststoffe
- Fette und Öle
- Verpackungsmaterial

Generell gilt:

- Fette und Öle sind in der Regel wassergefährdende Stoffe, die nicht in die Umwelt gelangen dürfen
- Demontiertes Material einer geregelten Entsorgung bzw. der getrennten stofflichen Verwertung zuführen
- Nationale Entsorgungsvorschriften beachten

www.arca-valve.com